

INDICE	<i>INDEX</i>	INHALTSVERZEICHNIS	
Dati tecnici REP	<i>REP Technical data</i>	Technische Daten REP	2
Dati tecnici EP	<i>EP Technical data</i>	Technische Daten EP	3
Simbologia	<i>Measurement units</i>	Maßeinheiten	4

<b>1.0</b>	<b>RIDUTTORI EPICICLOIDALI SERIE REP</b>	<b>PLANETARY GEARBOXES REP SERIES</b>	<b>PLANETENGETRIEBE SERIE REP</b>	<b>5</b>
------------	--	---	---------------------------------------	----------

<b>2.0</b>	<b>RIDUTTORI EPICICLOIDALI SERIE EP</b>	<b>PLANETARY GEARBOXES EP SERIES</b>	<b>PLANETENGETRIEBE SERIE EP</b>	<b>27</b>
------------	---	--	--------------------------------------	-----------

<b>3.0</b>	<b>APPENDICE</b>	<b>APPENDIX</b>	<b>ANHANG</b>	<b>47</b>
------------	------------------	-----------------	---------------	-----------

REP 075																					Stadi Steps Stufenzahl				
Stadi Steps Stufenzahl	1					2						3									1	2	3		
i	3	4	5	6	9	12	16	20	24	30	36	27	36	48	64	80	100	120	144	180	216				
T <sub>2N</sub>	35	45	35	30	40	50	50	50	50	40	35	40	55	55	55	55	55	55	55	40	35	n <sub>1nom</sub>	4000	4500	5000
T <sub>2A</sub>	55	65	55	50	60	70	70	70	70	60	55	60	80	80	80	80	80	80	80	60	55	n <sub>1max</sub>	6000		
T <sub>2S</sub>	110	130	110	100	120	140	140	140	140	120	110	120	150	150	150	150	150	150	150	120	110	LpA	< 70		
J <sub>min</sub>	0.16	0.14	0.12	0.11	0.16	0.16	0.14	0.12	0.11	0.11	0.11	0.16	0.16	0.16	0.14	0.12	0.11	0.11	0.11	0.11	0.11	Lh	20000		
J <sub>max</sub>	0.25	0.22	0.20	0.19	0.25	0.25	0.22	0.20	0.19	0.19	0.19	0.25	0.25	0.25	0.22	0.20	0.20	0.19	0.19	0.19	0.19	F <sub>R2</sub>	1400		
Rt	4																				F <sub>A2</sub>	700			
Td	0.96					0.93						0.91									σ <sub>max</sub>	4'	6'	8'	

Page  
Seite

16

REP 100																					Stadi Steps Stufenzahl				
Stadi Steps Stufenzahl	1					2						3									1	2	3		
i	3	4	5	6	9	12	16	20	24	30	36	27	36	48	64	80	100	120	144	180	216				
T <sub>2N</sub>	90	110	90	75	100	115	115	115	115	85	75	100	120	120	120	120	120	120	120	95	80	n <sub>1nom</sub>	4000	4500	5000
T <sub>2A</sub>	145	170	130	120	160	180	180	180	180	140	130	160	190	190	190	190	190	190	190	150	130	n <sub>1max</sub>	6000		
T <sub>2S</sub>	290	340	260	240	320	360	360	360	360	280	260	320	380	380	380	380	380	380	380	300	260	LpA	< 70		
J <sub>min</sub>	0.47	0.35	0.28	0.26	0.48	0.47	0.34	0.28	0.26	0.25	0.25	0.48	0.48	0.47	0.34	0.28	0.28	0.25	0.25	0.25	0.25	Lh	20000		
J <sub>max</sub>	0.80	0.69	0.62	0.60	0.82	0.81	0.68	0.62	0.59	0.59	0.59	0.82	0.82	0.81	0.68	0.62	0.61	0.59	0.59	0.59	0.59	F <sub>R2</sub>	2100		
Rt	11																				F <sub>A2</sub>	1050			
Td	0.96					0.93						0.91									σ <sub>max</sub>	4'	6'	8'	

Page  
Seite

18

REP 125																					Stadi Steps Stufenzahl			
Stadi Steps Stufenzahl	1					2						3									1	2	3	
i	3	4	5	7	9	12	16	20	28	35	49	36	48	64	80	100	140	196	245	343				
T <sub>2N</sub>	220	230	200	160	250	260	260	260	260	230	180	280	280	280	280	280	280	280	250	200	n <sub>1nom</sub>	3000	3500	4000
T <sub>2A</sub>	350	370	320	300	400	420	420	420	420	370	350	450	450	450	450	450	450	450	400	370	n <sub>1max</sub>	5000		
T <sub>2S</sub>	700	750	650	600	800	850	850	850	850	750	700	900	900	900	900	900	900	900	800	750	LpA	< 70		
J <sub>min</sub>	1.91	1.18	0.84	0.64	1.93	1.85	1.14	0.82	0.62	0.63	0.62	1.92	1.84	1.14	0.81	0.80	0.62	0.61	0.61	0.61	Lh	20000		
J <sub>max</sub>	5.10	4.36	4.02	3.82	5.11	5.03	4.33	4.00	3.81	3.81	3.81	5.11	5.03	4.32	4.00	3.98	3.80	3.80	3.79	3.79	F <sub>R2</sub>	3700		
Rt	32																				F <sub>A2</sub>	1850		
Td	0.96					0.93						0.91									σ <sub>max</sub>	4'	6'	8'

Page  
Seite

20

REP 150																					Stadi Steps Stufenzahl			
Stadi Steps Stufenzahl	1					2						3									1	2	3	
i	3	4	5	7	9	12	16	20	28	35	49	36	48	64	80	100	140	196	245	343				
T <sub>2N</sub>	430	470	410	340	500	560	560	560	560	470	370	600	600	600	600	600	600	600	500	450	n <sub>1nom</sub>	3000	3500	4000
T <sub>2A</sub>	700	750	650	600	800	900	900	900	900	750	700	950	950	950	950	950	950	950	800	750	n <sub>1max</sub>	5000		
T <sub>2S</sub>	1400	1500	1300	1200	1600	1800	1800	1800	1800	1500	1400	1900	1900	1900	1900	1900	1900	1900	1600	1500	LpA	< 70		
J <sub>min</sub>	6.58	4.64	3.64	3.05	6.54	6.32	4.49	3.55	3.01	2.99	2.97	6.51	6.31	4.49	3.55	3.61	2.98	2.97	2.97	2.97	Lh	20000		
J <sub>max</sub>	12.94	11.00	10.01	9.42	12.90	12.69	10.86	9.92	9.37	9.35	9.34	12.87	12.67	10.85	9.91	9.87	9.35	9.34	9.34	9.34	F <sub>R2</sub>	6600		
Rt	60																				F <sub>A2</sub>	3300		
Td	0.96					0.93						0.91									σ <sub>max</sub>	4'	6'	8'

Page  
Seite

22

EP 55																		Stadi Steps Stufenzahl			
Stadi Steps Stufenzahl	1					2															
i	3	4	5	7	10	9	12	15	16	20	25	28	35	40	50	70	100	1	2		
T <sub>2N</sub>	12	14	16	12	10	14	16	16	16	16	16	16	16	16	16	14	12	n <sub>1nom</sub>	4000		
T <sub>2A</sub>	22	24	24	22	20	24	28	28	28	28	28	28	28	28	28	24	22	n <sub>1max</sub>	5000		
T <sub>2S</sub>	44	48	48	44	40	48	56	56	56	56	56	56	56	56	56	48	44	LpA	< 70		
J <sub>min</sub>	0.07	0.06	0.06	0.06	0.05	0.07	0.07	0.07	0.06	0.06	0.06	0.06	0.06	0.05	0.05	0.05	0.05	Lh	20000		
J <sub>max</sub>	0.09	0.08	0.08	0.07	0.07	0.09	0.09	0.09	0.08	0.08	0.08	0.08	0.07	0.07	0.07	0.07	0.07	F <sub>R2</sub>	300		
Rt	1.0					1.0												0.9		F <sub>A2</sub>	450
Td	0.96					0.93												σ <sub>max</sub>	8	10'	

Pag. Page  
Seite

34

EP 75																		Stadi Steps Stufenzahl			
Stadi Steps Stufenzahl	1					2															
i	3	4	5	7	10	9	12	15	16	20	25	28	35	40	50	70	100	1	2		
T <sub>2N</sub>	22	28	32	28	20	26	32	36	36	36	36	36	36	36	36	30	22	n <sub>1nom</sub>	4000		
T <sub>2A</sub>	40	45	50	45	40	50	60	60	60	60	60	60	60	60	60	50	45	n <sub>1max</sub>	5000		
T <sub>2S</sub>	80	90	100	90	80	100	120	120	120	120	120	120	120	120	120	100	90	LpA	< 70		
J <sub>min</sub>	0.17	0.12	0.11	0.09	0.09	0.16	0.16	0.15	0.12	0.12	0.10	0.09	0.09	0.09	0.09	0.09	0.09	Lh	20000		
J <sub>max</sub>	0.22	0.16	0.15	0.14	0.13	0.21	0.20	0.20	0.16	0.16	0.15	0.14	0.14	0.13	0.13	0.13	0.13	F <sub>R2</sub>	1800		
Rt	3.5					3.5												3		F <sub>A2</sub>	1400
Td	0.96					0.93												σ <sub>max</sub>	8	10'	

Pag. Page  
Seite

36

EP 90																		Stadi Steps Stufenzahl			
Stadi Steps Stufenzahl	1					2															
i	3	4	5	7	10	9	12	15	16	20	25	28	35	40	50	70	100	1	2		
T <sub>2N</sub>	50	55	60	55	50	65	70	75	75	75	75	75	75	75	75	65	55	n <sub>1nom</sub>	4000		
T <sub>2A</sub>	80	90	100	90	80	100	110	120	120	120	120	120	120	120	120	100	90	n <sub>1max</sub>	5000		
T <sub>2S</sub>	160	180	200	180	160	200	220	240	240	240	240	240	240	240	240	200	180	LpA	< 70		
J <sub>min</sub>	0.53	0.35	0.29	0.24	0.21	0.53	0.51	0.51	0.34	0.34	0.28	0.23	0.23	0.21	0.21	0.21	0.21	Lh	20000		
J <sub>max</sub>	0.73	0.55	0.49	0.44	0.41	0.73	0.71	0.70	0.54	0.53	0.48	0.43	0.43	0.41	0.41	0.41	0.41	F <sub>R2</sub>	2600		
Rt	9.0					9.0												7.5		F <sub>A2</sub>	2000
Td	0.96					0.93												σ <sub>max</sub>	8	10'	

Pag. Page  
Seite

38

EP 120																		Stadi Steps Stufenzahl			
Stadi Steps Stufenzahl	1					2															
i	3	4	5	7	10	9	12	15	16	20	25	28	35	40	50	70	100	1	2		
T <sub>2N</sub>	120	150	180	150	100	150	180	220	220	220	220	220	220	220	220	170	110	n <sub>1nom</sub>	3000		
T <sub>2A</sub>	190	240	290	220	180	240	290	350	350	350	350	350	350	350	350	270	200	n <sub>1max</sub>	4000		
T <sub>2S</sub>	400	500	600	460	380	500	600	700	700	700	700	700	700	700	700	540	400	LpA	< 70		
J <sub>min</sub>	2.02	1.13	0.86	0.62	0.50	2.00	1.92	1.88	1.07	1.05	0.80	0.60	0.60	0.50	0.49	0.49	0.49	Lh	20000		
J <sub>max</sub>	4.17	3.28	3.01	2.77	2.65	4.15	4.07	4.03	3.22	3.20	2.95	2.75	2.75	2.65	2.64	2.64	2.64	F <sub>R2</sub>	4500		
Rt	32					30												28		F <sub>A2</sub>	4000
Td	0.96					0.93												σ <sub>max</sub>	8	10'	

Pag. Page  
Seite

40

EP 155																		Stadi Steps Stufenzahl			
Stadi Steps Stufenzahl	1					2															
i	3	4	5	7	10	9	12	15	16	20	25	28	35	40	50	70	100	1	2		
T <sub>2N</sub>	240	320	380	300	220	320	400	500	500	500	500	500	500	500	500	350	250	n <sub>1nom</sub>	3000		
T <sub>2A</sub>	420	540	600	480	400	480	600	750	750	750	750	750	750	750	750	560	460	n <sub>1max</sub>	4000		
T <sub>2S</sub>	880	1140	1260	1000	850	1000	1250	1500	1500	1500	1500	1500	1500	1500	1500	1120	920	LpA	< 70		
J <sub>min</sub>	6.97	4.45	3.57	2.86	2.49	6.84	6.55	6.46	4.22	4.16	3.38	2.78	2.76	2.45	2.44	2.44	2.43	Lh	20000		
J <sub>max</sub>	13.59	11.07	10.19	9.48	9.11	13.46	13.18	13.08	10.84	10.78	10.00	9.40	9.38	9.07	9.06	9.06	9.05	F <sub>R2</sub> (AA) F <sub>R2</sub> (TT)	6500 5300		
Rt	60					60												50		F <sub>A2</sub> (AA) F <sub>A2</sub> (TT)	3250 2650
Td	0.96					0.93												σ <sub>max</sub>	8	10'	

Pag. Page  
Seite

42

## Simbologia

## Symbols

## Verwendete Symbole

$\alpha_{max}$	[arcmin]	Gioco angolare standard	<i>Standard backlash</i>	Standard Winkelspiel
C	—	Coefficiente di dispersione termica	<i>Loss of heat coefficient</i>	Wärmeverlustkoeffizient
$F_{A2}$	[N]	Carico assiale in uscita [N] a 300min <sup>-1</sup>	<i>Output axial load [N] at 300min<sup>-1</sup></i>	Axiallast an der Abtriebswelle bei 300min <sup>-1</sup>
fc	—	Fattore di ciclo	<i>Cycle factor</i>	Zyklusfaktor
$F_{R2}$	[N]	Carico radiale nominale in uscita [N] a 300min <sup>-1</sup>	<i>Rated output radial load [N] at 300min<sup>-1</sup></i>	Nenn-Radiallast an der Abtriebswelle bei 300min <sup>-1</sup>
$f_v$	—	Fattore di ventilazione	<i>Ventilation factor</i>	Lüftungsfaktor
i	—	Rapporto di riduzione nominale	<i>Nominal ratio</i>	Nenn-Untersetzungsverhältnis
J	[kg.cm <sup>2</sup> ]	Momento d'inerzia riferito all'albero entrata	<i>Moment of inertia referred to input shaft</i>	Trägheitsmoment bzw. Antriebswelle
KU, KM	—	Coefficiente di utilizzo	<i>Duty coefficient</i>	Anwendungskoeffizient
$L_b$	[h]	Durata cuscinetti	<i>Bearing life</i>	Lebensdauer der Lager
$L_{pA}$	dB(A)	Livello di rumorosità dB(A) a 3000 min <sup>-1</sup>	<i>Noise level dB(A) at 3000 min<sup>-1</sup></i>	Geräuschpegel dB(A) bei 3000 min <sup>-1</sup>
$n_{1max}$	[min <sup>-1</sup> ]	Velocità massima in entrata	<i>Maximum input speed</i>	Maximale Eingangsdrehzahl
$n_{1nom}$	[min <sup>-1</sup> ]	Velocità nominale in entrata	<i>Nominal input speed</i>	Nenn-Eingangsdrehzahl
$n_{1E}$	[min <sup>-1</sup> ]	Velocità media in ingresso	<i>Average input speed</i>	Durchschnittsdrehzahl am Antrieb
$n_{2E}$	[min <sup>-1</sup> ]	Velocità di rotazione media in uscita	<i>Average rotation speed at output</i>	Durchschnittsdrehzahl am Abtrieb
$n_{2N}$	[min <sup>-1</sup> ]	Velocità di rotazione nominale in uscita	<i>Rated rotation speed at output</i>	Nenn-drehzahl am Abtrieb
$P_0$	[W]	Potenza persa a vuoto	<i>Loadless friction power</i>	Verlustleistung ohne Last
$P_n$	[W]	Potenza persa proporzionale alla potenza applicata	<i>Friction power proportional to the applied power</i>	Verlustleistung proportional zu der angewandten Leistung
Rd	—	Rendimento dinamico	<i>Dynamic efficiency</i>	Dynamischer Wirkungsgrad
$R_t$	[Nm / arcmin]	Rigidità torsionale	<i>Torsional stiffness</i>	Drehfestigkeit
$T_0$	[°C]	Temperatura ambiente	<i>Ambient temperature</i>	Umgebungstemperatur
$T_{max}$	[°C]	Temperatura massima ammessa di funzionamento	<i>Max. permitted temperature of operation</i>	Max. zulässige Betriebstemperatur
$T_{1AMDT}$	[Nm]	Massima coppia di accelerazione del motore	<i>Max. acceleration torque of motor</i>	Maximales Beschleunigungsdrehmoment des Motors
$T_{1E}$	[Nm]	Coppia media in entrata	<i>Average torque at input</i>	Durchschnittsdrehmoment am Antrieb
$T_{1n}$	[Nm]	Coppia nominale del motore	<i>Motor rated torque</i>	Nenn-drehmoment des Motors
$T_{2A}$	[Nm]	Massima coppia di accelerazione in uscita	<i>Max. acceleration torque at output</i>	Maximales Beschleunigungsdrehmoment am Abtrieb
$T_{2E}$	[Nm]	Coppia media in uscita	<i>Average torque at output</i>	Durchschnittsdrehmoment am Abtrieb
$T_{2n}$	[Nm]	Coppia nominale intermittente in uscita	<i>Rated intermittent output torque</i>	Nenn-Abtriebsmoment (im Aussetzbetrieb)
$T_{2s}$	[Nm]	Coppia massima di emergenza in uscita	<i>Maximum emergency output torque</i>	Max. Notmoment am Abtrieb
$\tau_c$	[s]	Costante di tempo	<i>Time constant</i>	Zeitkonstante
$T_s$	[°C]	Temperatura massima di equilibrio	<i>Maximum temperature of equilibrium</i>	Max. Gleichgewichtstemperatur
Zh	[1/h]	Numero di cicli ora	<i>Number of cycles per hour</i>	Zykluszahl pro Stunde

1.0	RIDUTTORI EPICICLOIDALI SERIE REP	PLANETARY GEARBOXES REP SERIES	PLANETENGETRIEBE SERIE REP	
1.1	Caratteristiche	<i>Characteristics</i>	Merkmale	6
1.2	Designazione	<i>Designation</i>	Bezeichnung	7
1.3	Selezione	<i>Selection</i>	Getriebeauswahl	7
1.4	Verifica termica	<i>Temperature check</i>	Temperaturprüfung	10
1.5	Gioco angolare	<i>Backlash</i>	Winkelspiel	12
1.6	Carichi radiali e assiali su albero lento	<i>Radial and axial loads on output shaft</i>	Radial-und Axiallasten an der Ausgangswelle	13
1.7	Lubrificazione	<i>Lubrication</i>	Schmierung	13
1.8	Momento d'inerzia	<i>Moments of inertia</i>	Trägheitsmoment	14
1.9	Dati tecnici	<i>Technical data</i>	Technische Daten	16
1.10	Dimensioni	<i>Dimensions</i>	Abmessungen	16
1.11	Istruzioni per il montaggio del motore	<i>Instructions for the motor assem- bling</i>	Anleitung für Motoranbau	24



## 1.1 Caratteristiche

La serie di riduttori epicicloidali REP è il risultato di un ottimo rapporto tra economicità del prezzo e garanzia di precisione delle caratteristiche di funzionamento. I nostri riduttori sono stati realizzati per un utilizzo prevalente sulle seguenti applicazioni:

- Macchine utensili
- Macchine per la lavorazione del legno
- Linee transfer
- Macchine da stampa
- Macchine automatiche per confezionamento ed imballaggio
- Automazioni
- Manipolatori
- Macchine serigrafiche
- Guide lineari

La gamma dei riduttori REP è costituita da 4 grandezze (075, 100, 125 e 150), a 1, 2 e 3 stadi di riduzione, ognuna con due o tre tipi di alberi uscita (AU...) e flange uscita di tipo FLT e FLQ.

**Corpo:** costruito in acciaio speciale da ritrazione, garantisce robustezza e una elevata affidabilità nel tempo.

**Flange:** le flange in entrata ed in uscita sono costruite in alluminio e sono disponibili in molteplici varianti costruttive.

**Alberi:** sono costruiti in acciaio legato bonificato.

**Ingranaggi:** in acciaio legato da cementazione e tempra, con dentature rettificata.

**Cuscinetti:** di elevata qualità opportunamente dimensionati per garantire elevate durate e silenziosità di funzionamento.

## 1.1 Characteristics

*The planetary gearbox REP series is the result of the outstanding combination competitive price / precision guaranteed with regard to operating features. Our gearboxes are manufactured for prevailing utilization in the following applications:*

- *Machine tools*
- *Woodworking machines*
- *Transfer machines*
- *Printing machines*
- *Automatic packing & packaging machines*
- *Automations*
- *Mechanical hands*
- *Silk-screen process machines*
- *Linear guides*

*The REP series is available in 4 sizes (075, 100, 125 and 150), with 1, 2 or 3 reduction stages, with two or three types of output shaft (AU...) and two types of output flange (FLT and FLQ).*

**Housing:** made of special nitrided steel to assure strength, high reliability and long life.

**Flanges:** input and output flanges made of aluminium and available in several versions.

**Shafts:** made of hardened and tempered alloy steel.

**Gears:** made of casehardened and tempered alloy steel, with ground toothing.

**Bearings:** high quality and suitably sized to assure long life and noiseless working.

## 1.1 Merkmale

Die REP Serie von Planetengetrieben ist das Ergebnis des hervorragenden Beziehung guter Preis / garantierte Präzision der Betriebseigenschaften. Unsere Getriebe sind für überwiegende Verwendung in der folgenden Applikationen hergestellt:

- Werkzeugmaschinen
- Holzbearbeitungsmaschinen
- Transfermaschinen
- Druckmaschinen
- Automatische Verpackungsmaschinen
- Automation
- Manipulatoren
- Siebdruckmaschinen
- Linearführungen

Die REP Serie ist in 4 Größen (075, 100, 125 und 150) mit 1, 2 oder 3 Untersetzungsstufen, mit zwei oder drei Typen von Abtriebswellen (AU...) und zwei Typen von Abtriebsflanschen (FLT und FLQ) verfügbar.

**Gehäuse:** aus Spezial-Nitrierstahl. Garantiert Robustheit und dauerhaft hohe Zuverlässigkeit.

**Ein- u. Ausgangsflansche:** aus Aluminium, in zahlreichen Varianten lieferbar.

**Wellen:** aus vergütetem Legierungsstahl.

**Zahnräder:** aus gehärteten Einsatzstahl mit geschliffenen Zahnflanken.

**Lager:** sind hochwertig und zweckmäßig bemessen, um eine lange Lebensdauer und einen geräuscharmen Lauf zu garantieren.

## 1.2 Designazione

## 1.2 Designation

## 1.2 Bezeichnung

Riduttore epicicloidale Planetary gearbox Planetengetriebe	Grandezza Size Größe	Numero di stadi Steps Untersetzungsstufen	Cosassiale Coaxial/ Koaxial	Rapporto di riduzione Ratio Untersetzungsverhältnis	Albero uscita Output shaft Durchmesser Abtriebswelle	Flangia uscita Output flange Ausgangsflansch	Albero entrata Input shaft Durchmesser Eingangs- welle	Flangia in entrata Input flange Eingangsflansch	Classe di precisione Precision class Präzisionsklasse
<b>REP</b>	<b>075</b>	<b>2</b>	<b>C</b>	<b>100</b>	<b>AU16</b>	<b>FLT</b>	<b>AE12</b>	<b>P03</b>	<b>P</b>
	075 100 125 150	1 2 3	C	3 - 343	Vedi tabelle See tables Siehe Tab.	FLT FLQ	Vedi tabelle See tables Siehe Tab.	Vedi tabelle See tables Siehe Tab.	

## 1.3 Selezione

### Verifica meccanica

La selezione dei riduttori epicicloidali REP deve essere effettuata valutando se il servizio è intermittente o continuo. Noto il ciclo di lavoro:

## 1.3 Selection

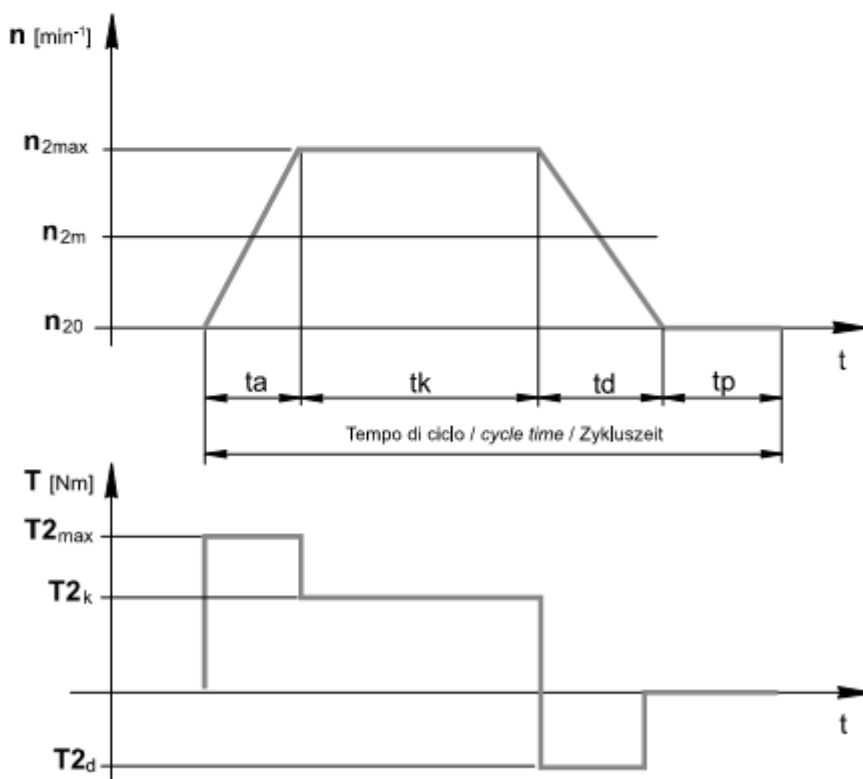
### Mechanical check

The selection of the REP planetary gearbox depends on whether the duty is continuous or intermittent. The working cycle being:

## 1.3 Getriebeauswahl

### Mechanische Prüfung

Bei der Wahl des REP Planetengetriebes soll es berücksichtigt werden, ob es um Aussetz- oder Dauerbetrieb handelt. Bei bekannten Arbeitszyklus:



$n_{2\max}$ [ $\text{min}^{-1}$ ]	Velocità massima Max. speed Max. Drehzahl
$n_{2m}$ [ $\text{min}^{-1}$ ]	Velocità media Average speed Durchschnittsdrehzahl
$n_{20}$ [ $\text{min}^{-1}$ ]	Velocità zero (motore fermo) Zero speed (motor off) Null Drehzahl (stillstehender Motor)
$t_a$ [s]	Tempo di accelerazione Acceleration time Beschleunigungszeit
$t_k$ [s]	Tempo di funzionamento a regime Standard time of operation Standardbetriebszeit
$t_d$ [s]	Tempo di decelerazione Deceleration time Verzögerungszeit
$t_p$ [s]	Tempo di pausa Pause time Pausenzeit
$T_{2\max}$ [Nm]	Coppia massima Max. torque Maximalkrehmoment
$T_{2k}$ [Nm]	Coppia a regime Standard torque Standardbetriebsdrehmoment
$T_{2d}$ [Nm]	Coppia in decelerazione Decelerating torque Verzögerungsdrehmoment

si definiscono i coefficienti di utilizzo KU, KM secondo le seguenti formule:

calculate KU, KM duty coefficients with the following formulae:

darf der Anwendungskoeffizient KU, KM wie folgt kalkuliert werden:



### Funzionamento intermittente

### Intermittent duty

### Aussetzbetrieb

In questo caso, deve essere verificata la seguente relazione:

In case of intermittent duty, the following equation should be checked:

Bei Aussetzbetrieb soll die folgende Relation festgestellt werde

1)  $T_{2A} \geq T_{1AMOT} \cdot i \cdot f_c \cdot Rd$

2)  $T_{2N} \geq T_{1K}$

Dove :

$T_{2A}$  = massima coppia di accelerazione in uscita garantita dal riduttore [Nm] (vedi tabelle delle prestazioni)

$T_{2N}$  = coppia nominale intermittente in uscita ammessa dal riduttore [Nm] (vedi tabelle delle prestazioni)

$T_{1AMOT}$  = massima coppia di accelerazione del motore [Nm]

$i$  = rapporto di riduzione

$f_c$  = fattore di ciclo (vedi tabella 1)

$Rd$  = rendimento dinamico (vedi tabella delle prestazioni)

$T_{1K}$  = Coppia a regime

Where:

$T_{2A}$  = max. acceleration torque at output guaranteed by the gearbox [Nm] (see tables of performance)

$T_{2N}$  = rated intermittent allowable torque at output [Nm] (see tables of performance)

$T_{1AMOT}$  = max. acceleration torque of motor [Nm]

$i$  = reduction ratio

$f_c$  = cycle factor (see table 1)

$Rd$  = dynamic efficiency (see table of performance)

$T_{1K}$  = Standard torque

Wobei:

$T_{2A}$  = maximales Beschleunigungsdrehmoment am Abtrieb, das von Getriebe garantiert wird [Nm] (siehe Leistungstabellen)

$T_{2N}$  = Zulässiges intermittierendes Nenndrehmoment am Abtrieb [Nm] (siehe Leistungstabelle)

$T_{1AMOT}$  = maximales Beschleunigungsdrehmoment des Motors [Nm]

$i$  = Übersetzungsverhältnis

$f_c$  = Zyklusfaktor (siehe Tabelle 1)

$Rd$  = dynamischer Wirkungsgrad (siehe Leistungstabelle)

$T_{1K}$  = Standardbetriebsdrehmoment

Infine, si confronti il valore della velocità in entrata massima consentita ( $n_{1max}$ , v. tabella delle prestazioni) con la massima velocità di rotazione raggiunta in entrata dall'applicazione ( $n_{1'max}$ ). Deve essere:

Finally, the max. allowed input speed ( $n_{1max}$ , see table of performance) has to be compared with the max. rotation speed reached by the application at input ( $n_{1'max}$ ). The result has to be as follows:

Schließlich sollen das zulässige Maximaldrehzahl am Antrieb ( $n_{1max}$ , siehe Leistungstabelle) und das in der Applikation erreichten Maximaldrehzahl am Antrieb verglichen werden ( $n_{1'max}$ ). Das Ergebnis soll wie folgt sein:

3)  $n_{1max} \geq n_{1'max}$

### Funzionamento continuo

### Continuous duty

### Continuous duty

In questo caso devono essere verificate le seguenti relazioni:

In case of continuous duty the following equations have to be checked:

Bei Dauerbetrieb sind die folgenden Relationen zu prüfen:

1)  $T_{2N} \geq T_{1AMOT} \cdot i \cdot f_c \cdot f_u \cdot Rd$

2)  $n_{2N} \geq n_{2E}$

3)  $n_{1max} \geq n_{1'max}$

**Dove :**

- T2<sub>A</sub> = massima coppia di accelerazione in uscita garantita dal riduttore [Nm] (vedi tabelle delle prestazioni)
- T1<sub>AMOT</sub> = massima coppia di accelerazione del motore [Nm]
- i = rapporto di riduzione
- fc = fattore di ciclo (vedi tabella 1)
- Rd = rendimento dinamico (vedi tabella delle prestazioni)
- T2<sub>N</sub> = coppia nominale intermittente in uscita ammessa dal riduttore [Nm] (vedi tabelle delle prestazioni)
- T2<sub>E</sub> = coppia nominale intermittente in uscita ammessa dal riduttore [Nm]

**Where:**

- T2<sub>A</sub> = max. acceleration torque at output guaranteed by the gearbox [Nm] (see tables of performance)
- T1<sub>AMOT</sub> = max. acceleration torque of motor [Nm]
- i = reduction ratio
- fc = cycle factor (see table 1)
- Rd = dynamic efficiency (see table of performance)
- T2<sub>N</sub> = rated intermittent allowable torque at output [Nm] (see tables of performance)
- T2<sub>E</sub> = average torque at output [Nm], to be calculated with the following formula:

**Wobei:**

- T2<sub>A</sub> = maximales Beschleunigungsdrehmoment am Abtrieb, das von Getriebe garantiert wird [Nm] (siehe Leistungstabellen)
- T1<sub>AMOT</sub> = maximales Beschleunigungsdrehmoment des Motors [Nm]
- i = Übersetzungsverhältnis
- fc = Zyklusfaktor (siehe Tabelle 1)
- Rd = dynamischer Wirkungsgrad (siehe Leistungstabelle)
- T2<sub>N</sub> = Zulässiges intermittierendes Nenndrehmoment am Abtrieb [Nm] (siehe Leistungstabelle)
- T2<sub>E</sub> = Durchschnittsdrehmoment am Abtrieb [Nm] wird mit der folgenden Formel kalkuliert:

$$n_{ZE} = \frac{n_{2m} \cdot t_a + \dots + n_{2n} \cdot t_n}{t_a + \dots + t_n} \quad [\text{min}^{-1}]$$

- n<sub>2N</sub> = velocità di rotazione nominale in uscita [min<sup>-1</sup>] (vedi tabelle delle prestazioni: n<sub>2N</sub> = n<sub>1nom</sub>/i)
- n<sub>2E</sub> = velocità di rotazione media in uscita [min<sup>-1</sup>] e vale:

- n<sub>2N</sub> = rated rotation speed at output [min<sup>-1</sup>] (see tables of performance n<sub>2N</sub> = n<sub>1nom</sub>/i)
- n<sub>2E</sub> = average rotation speed at output [min<sup>-1</sup>]

- n<sub>2N</sub> = Nenndrehzahl am Abtrieb [min<sup>-1</sup>] (siehe Leistungstabelle n<sub>2N</sub> = n<sub>1nom</sub>/i)
- n<sub>2E</sub> = Durchschnittsdrehzahl am Abtrieb, wird wie folgt kalkuliert:

**Determinazione di f<sub>c</sub>**

Il valore del fattore di ciclo f<sub>c</sub> dipende dal numero di cicli ora Zh, dove:

**Calculation of f<sub>c</sub>**

The value of f<sub>c</sub> cycle factor depends on the number of cycles per hour Zh:

**Berechnung von f<sub>c</sub>**

Der Wert von f<sub>c</sub> Zyklusfaktor hängt von der Zyklenzahl pro Stunde Zh ab:

$$Zh = \frac{3600}{t_a + t_k + t_d + t_p} \quad [1/h]$$

Una volta determinato Zh, consultando la seguente tabella, si ricava f<sub>c</sub> da introdurre nelle formule precedenti:

Once Zh is thus calculated, use the following table to select f<sub>c</sub>:

Nachdem Zh kalkuliert worden ist, dann kann f<sub>c</sub> aus der folgenden Tabelle ausgelesen werden:

Tab. 1	Zh		
	1000	1000 - 2000	2000 - 3000
f <sub>c</sub>	1	1.2 - 1.5	1.5 - 2

**Determinazione di f<sub>u</sub>**

Il valore del fattore di utilizzo f<sub>u</sub> dipende dal rapporto tra il tempo di funzionamento ed il tempo ciclo:

**Calculation of f<sub>u</sub>**

The value of the utilization factor f<sub>u</sub> depends on the ratio between the running time and the cycle time:

**Berechnung von f<sub>u</sub>**

Der Wert von f<sub>u</sub> Anwendungsfaktor hängt von dem Verhältnis zwischen der Betriebszeit und der Zykluszeit:

f <sub>u</sub>	KU < 60%	60% ≤ KU < 80%	KU ≥ 80%
	f <sub>u</sub>	1	1.25

## 1.4 Verifica termica

Si deve individuare il valore del momento torcente massimo / potenza massima, applicabile, in modo continuativo, in ingresso al riduttore epicicloidale, tale per cui la temperatura del riduttore stesso non superi  $T_{max}=95^{\circ}C$  (massimo valore di temperatura raggiungibile nel caso di applicazioni standard). Tali valori devono risultare maggiori rispetto al momento torcente / potenza realmente applicati.

I massimi valori di coppia motrice / potenza applicabili in entrata al riduttore, in servizio continuativo, sono ricavabili dalle seguenti tabelle (tab. 2, tab. 3), in funzione del numero di stadi di riduzione e del numero di giri in entrata, considerata una temperatura ambiente  $T_0=20^{\circ}C$ .

**Potenza / Power / Leistung [kW]**  
(Limite termico / Thermal capacities / Temperaturgrenze)

Tab. 2	Stadi Steps Stufenzahl	$n_1$ [min <sup>-1</sup> ]			
		900	1400	2800	3600
REP 75	1	4.5	4.4	4.0	3.5
	2	2.5	2.3	2.0	1.8
	3	1.9	1.8	1.5	1.4
REP 100	1	6.0	6.0	4.6	3.8
	2	3.5	3.3	2.5	2.0
	3	2.7	2.5	2.0	1.6
REP 125	1	9.0	8.5	6.2	4.7
	2	5.5	4.8	3.4	2.5
	3	4.0	3.7	2.8	2.0
REP 150	1	11.0	10.0	5.6	2.8
	2	6.1	5.5	2.6	1.0
	3	4.7	4.3	2.3	0.9

## 1.4 Temperature check

*It is necessary to determine the max. torque/max. power applicable at the planetary gearbox input, continuous duty, so that gearbox temperature does not exceed  $T_{max}=95^{\circ}C$  (maximum permitted temperature for standard applications). The max applicable values have to be higher than the torque/power actually applied.*

*The maximum values of driving torque/power applicable at gearbox input, continuous duty, are listed in the following tables (table 2 and 3), depending on number of reduction stages, number of revolutions at input and considering an ambient temperature  $T_0 = 20^{\circ}C$ .*

## 1.4 Temperaturprüfung

Es muss berechnet werden, welches Maximaldrehmoment / welche Maximalleistung am Antrieb des Planetengetriebes im Dauerbetrieb angewendet werden darf, ohne dass die Getriebetemperatur über  $T_{max}=95^{\circ}C$  steigt (zulässige Maximaltemperatur bei Standardanwendungen). Der berechnete Wert muss höher als der wirklich angewendete Wert die maximal Werte von Drehmoment / Leistung sein.

Die Maximalwerte von Drehmoment / Leistung (Dauerbetrieb) werden in den folgenden Tabellen (Tab.2 und Tab.3) angegeben. Die Werte hängen von Zahl der Übersetzungsstufen und der Umdrehungen am Antrieb ab dabei wird eine Umgebungstemperatur  $T_0=20^{\circ}C$  berücksichtigt.

**Coppia / Torque / Drehmoment [Nm]**  
(Limite termico / Thermal capacities / Temperaturgrenze)

Tab. 3	Stadi Steps Stufenzahl	$n_1$ [min <sup>-1</sup> ]			
		900	1400	2800	3600
REP 75	1	48	30	14	9
	2	27	16	7	5
	3	20	12	5	4
REP 100	1	64	41	16	10
	2	37	23	9	5
	3	29	17	7	4
REP 125	1	96	58	21	12
	2	58	33	12	7
	3	42	25	10	5
REP 150	1	117	68	19	7
	2	65	38	9	3
	3	50	29	8	2

Nel caso in cui l'applicazione preveda l'utilizzo di una coppia motrice / potenza maggiore del valore limite riportato nella tabella precedente, occorre valutare il massimo tempo di utilizzo,  $t_{max}$  (s), del riduttore, in servizio continuo, affinché la temperatura non superi il valore  $T_{max}=95^{\circ}C$ .

A tal fine: il massimo tempo di utilizzo,  $t_{max}$ , è ricavabile dalla seguente relazione:

*In case the application requires a driving torque/power higher than the max. permitted values reported in the table above, it is necessary to calculate the maximum length of operation,  $t_{max}$  (s), of the gearbox in continuous duty so that temperature does not exceed  $T_{max}=95^{\circ}C$ .*

*The max. duration of operation,  $t_{max}$ , is to be calculated as follows:*

Falls der verlangte Wert von Drehmoment / Leistung höher als der in den o.g. Tabellen angegebenen Wert ist, ist es notwendig, die maximale Anwendungsdauer  $t_{max}$  (s) im Dauerbetrieb zu bestimmen, damit die Temperatur unter  $T_{max}=95^{\circ}C$  bleibt.

Die maximale Anwendungsdauer  $t_{max}$  ist wie folgt zu berechnen:

$$t_{max} = -\tau_c \cdot \ln \frac{T_s - T_{MAX}}{T_s - T_0} \quad [s]$$

### Dove :

$T_{MAX} = 95^{\circ}C$  (temperatura massima raggiungibile dal riduttore)  
 $T_0$  = temperatura ambiente ( $^{\circ}C$ )  
 $\tau_c$  = costante di tempo (s) ricavabile consultando la seguente tabella (Tab. 4):

### Where:

$T_{MAX} = 95^{\circ}C$  (maximum permitted temperature)  
 $T_0$  = ambient temperature ( $^{\circ}C$ )  
 $\tau_c$  = time constant (s), as reported in the following table (Tab. 4):

### Wobei:

$T_{MAX} = 95^{\circ}C$  (zulässige Maximaltemperatur des Getriebes)  
 $T_0$  = Umgebungstemperatur ( $^{\circ}C$ )  
 $\tau_c$  = Zeitkonstante, aus der folgenden Tabelle erhältlich (Tab. 4):

	REP 75			REP 100			REP 125			REP 150		
Stadi / Steps / Stufenzahl	1	2	3	1	2	3	1	2	3	1	2	3
$\tau_c$ (s)	Costante di tempo / Time constant / Zeitkonstante											
	551	655	748	747	939	1111	1255	1590	1891	1858	2369	2824

$T_s$  = temperatura massima (°C) alla quale il riduttore tenderà a stabilizzarsi nel caso in cui sia applicata in ingresso la potenza P1, in condizioni di funzionamento continuo. Il valore di  $T_s$  è ricavabile dalla seguente formula:

$T_s$  = maximum temperature (°C) at which the gearbox will tend to stabilize in case P1 power is applied at input, continuous duty. Calculate  $T_s$  value with the following formula:

$T_s$  = maximale Temperatur (C°), auf die das Getriebe sich stabilisieren wird, falls im Dauerbetrieb P1 Antriebsleistung angewendet wird.  $T_s$  ist mit der folgenden Formel zu berechnen:

$$T_s = T_0 + \frac{P_0 + P_{\eta}}{C \cdot f_v} \quad [^{\circ}\text{C}]$$

in cui:

$P_0$  = potenza persa a vuoto (W), ricavabile dalla seguente tabella (Tab. 5) in funzione della grandezza del riduttore, del numero degli stadi di riduzione e della velocità di rotazione in ingresso

Where:

$P_0$  = loadless friction power (W), reported in the following table (Tab. 5), depending on gearbox size, number of reduction stages and input rotation speed

Wobei:

$P_0$  = Verlustleistung ohne Last (W), ist aus der folgenden Tabelle zu entnehmen und hängt von Getriebegröße, Stufenzahl und Antriebsdrehzahl ab.

	$n_1 = 900$ [min <sup>-1</sup> ]			$n_1 = 1400$ [min <sup>-1</sup> ]			$n_1 = 2800$ [min <sup>-1</sup> ]			$n_1 = 3600$ [min <sup>-1</sup> ]		
	Stadi / Steps / Stufenzahl											
	1	2	3	1	2	3	1	2	3	1	2	3
	P <sub>0</sub> - Potenza persa a vuoto / Loadless friction power / Verlustleistung ohne Last [W]											
REP 75	3	4	5	6	8	8	14	18	19	20	26	27
REP 100	7	9	9	12	15	16	30	38	39	42	53	55
REP 125	12	15	16	22	27	28	56	71	73	81	101	104
REP 150	22	27	28	39	50	51	106	132	136	151	191	196

C = Coefficiente di dispersione termica, ricavabile dalla seguente tabella (Tab.6), in funzione della grandezza del riduttore

C = loss of heat coefficient, listed in the following table (Tab. 6), according to gearbox size.

C = Wärmeverlustkoeffizient, wird in der folgenden Tabelle (Tab.6) angegeben und hängt von Getriebegröße ab.

	Stadi / Steps / Stufenzahl		
	1	2	3
	C - Coefficiente di dispersione termica / loss of heat coefficient / Wärmeverlustkoeffizient		
REP 75	1.024	1.120	1.248
REP 100	1.410	1.620	1.800
REP 125	2.175	2.450	2.725
REP 150	2.680	3.020	3.380

$f_v$  = fattore di ventilazione  
1.45 con ventilazione forzata efficace con ventola dedicata  
1.25 con ventilazione forzata secondaria ad altri dispositivi (pulegge, ventole motore, ecc.)

$f_v$  = ventilation factor  
1.45 for forced ventilation effective with special fan  
1.25 for forced ventilation secondary to other devices (pulleys, motor fans, etc.)

$f_v$  = Lüftungsfaktor  
1.45 für wirksame Drücklüftung mit Sonderlaufrad  
1.25 für Drücklüftung zweitrangig zu anderen Vorrichtungen (Scheiben, Motorlaufräder, u.s.w.)

1 refrigerazione naturale (situazione standard)  
0.5 in ambiente chiuso e ristretto (carter)

1 for natural cooling (standard situation)  
0.5 in a close and narrow place (housing)

1 für Naturlüftung (Standardsituation)  
0.5 in geschlossenem und engem Raum (Gehäuse)

$P_{\eta}$  = potenza persa proporzionale alla potenza applicata (W)  
P1 . 0.015 (W) nel caso di 1 stadio di riduzione  
P1 . 0.03 (W) nel caso di 2 stadi di riduzione  
P1 . 0.044 (W) nel caso di 3 stadi di riduzione

$P_{\eta}$  = friction power proportional to the applied power (W)  
P1 . 0.015 (W) in case of 1 reduction stage  
P1 . 0.03 (W) in case of 2 reduction stages  
P1 . 0.044 (W) in case of 3 reduction stages

$P_{\eta}$  = Verlustleistung proportional zu der angewandten Leistung (W)  
P1 . 0.015 (W) im Falle von 1 Übersetzungsstufe  
P1 . 0.03 (W) im Falle von 2 Übersetzungsstufen  
P1 . 0.044 (W) im Falle von 3 Übersetzungsstufen

P1 è la potenza applicata in ingresso, da esprimersi in W. Nel caso in cui sia invece nota la coppia motrice applicata in ingresso T1, in Nm, si ricava il corrispondente valore di potenza, attraverso la relazione:

*P1 is the power applied at gearbox input and is expressed in W. In case one only knows T1 (driving torque applied at input) expressed in Nm, the corresponding power value can be obtained as follows:*

P1 ist die am Getriebeantrieb angewandte Leistung und wird in W ausgedrückt. Falls nur T1 (Antriebsdrehmoment in Nm) bekannt ist, dann ist den entsprechenden Leistungswert mit der folgenden Formel zu berechnen:

$$P1 = \frac{T1 \cdot n_1}{9550} \cdot 1000 \text{ [W]}$$

con n<sub>1</sub> velocità di rotazione in ingresso in min<sup>-1</sup>.

*where n<sub>1</sub> is the input rotation speed in min<sup>-1</sup>.*

Dabei ist n<sub>1</sub> die Antriebsdrehzahl in min<sup>-1</sup>. Falls der Betriebszyklus in Laufe der Zeit wechselnd ist, dann sind Durchschnittsdrehmoment T<sub>1E</sub> und Durchschnittsdrehzahl am Antrieb n<sub>1E</sub> mit der folgenden Formel zu berechnen:

Se il ciclo di lavoro è variabile nel tempo, si determinino i valori della coppia media T<sub>1E</sub> e velocità media in ingresso n<sub>1E</sub> secondo le seguenti formule:

*If the operation cycle changes in time, the values of T<sub>1E</sub> (average torque) and n<sub>1E</sub> (average input speed) can be determined with the following formulae:*

$$T_{1E} = \sqrt[3]{\frac{T_{1MAX}^3 \cdot n_{1m} \cdot t_a + \dots + T_{1n}^3 \cdot n_{1n} \cdot t_n}{t_a \cdot n_{1m} + \dots + t_n \cdot n_{1n}}} \text{ [Nm]}$$

T<sub>1n</sub>, n<sub>1n</sub>, t<sub>n</sub> = valori riferiti allo step ennesimo  
 = values referred to nth step.  
 = Werte mit Bezug auf n-te Stufe.

$$n_{1E} = \frac{n_{1m} \cdot t_a + \dots + n_{1n} \cdot t_n}{t_a + \dots + t_n} \text{ [min}^{-1}\text{]}$$

## 1.5 Gioco Angolare (α<sub>max</sub>)

Gioco massimo [arcmin] misurato sull'albero uscita, con albero entrata bloccato applicando una coppia pari al 2% della coppia nominale.

## 1.5 Backlash (α<sub>max</sub>)

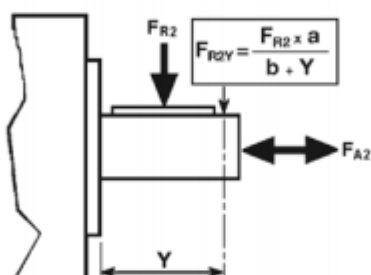
*Max. backlash measured on output shaft with torque equal to 2% of the nominal torque value with input shaft blocked*

## 1.5 Winkelspiel (α<sub>max</sub>)

Maximales Winkelspiel [arcmin], gemessen an der Abtriebswelle bei blockierter Eingangswelle mit Drehmoment gleich 2% des Nennmoments.

## 1.6 Carichi radiali e assiali su albero lento

Nella tabella delle prestazioni sono indicati i valori, espressi in N, dei carichi assiali e radiali ammissibili alle diverse velocità per una durata dei cuscinetti di 20000 ore. Il carico radiale  $F_{R2}$  si considera applicato ad una distanza dalla battuta pari alla metà della lunghezza dell'albero lento. Per distanze  $y$  diverse, è possibile calcolare il nuovo carico massimo ammissibile  $F_{R2Y}$  utilizzando formula e coefficienti indicati nella tabella.



## 1.6 Radial and axial loads on output shaft

The table of performances shows admissible axial and radial load values expressed in N for different speeds and for a bearing life of 20000 hours. Radial load  $F_{R2}$  calculations have been based on loads applied to halfway the output shaft extension. For different  $y$  distance it is possible to calculate the new maximum admissible load by using formula and coefficient shown in the table.

## 1.6 Radial- und axiallast an der Ausgangswelle

Die Leistungstabelle enthält die in N ausgedrückten Werte der Axial- und Radiallasten für verschiedene Umdrehungszahlen. Diesen Werten liegt eine Lebensdauer der Lager von 20000 Stunden zugrunde. Die Radiallast  $F_{R2}$  greift hierbei auf der Mitte der Abtriebswelle an. Falls  $Y$ -distanz anders ist, ist die Zulässige radiallast  $F_{R2Y}$  mit den in der Tabelle angegebenen formel und Koeffizient zu berechnen:

	REP 75	REP 100	REP 125	REP 150
a	46	55	85	102
b	30	37	51	61

## 1.7 Lubrificazione

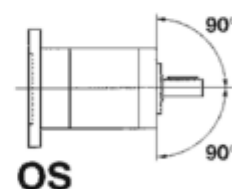
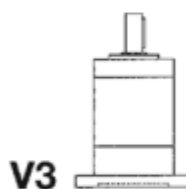
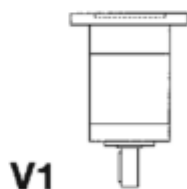
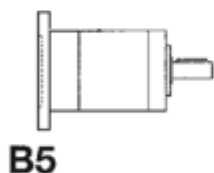
I riduttori REP sono forniti completi di lubrificante a vita pertanto non necessitano di manutenzione. In fase di ordine specificare la posizione di montaggio.

## 1.7 Lubrication

REP gearboxes are supplied filled with long-life lubricant and do not require any maintenance. When ordering it is important to specify the exact mounting position.

## 1.7 Schmierung

Die REP Planetengetriebe werden inklusiv Dauerschmierung geliefert und sind wartungsfrei. Bei der Bestellung bitte die Einbauposition angeben



1.8 Momento d'inerzia J  
[kg-cm<sup>2</sup>]

1.8 Moment of inertia J  
[kg-cm<sup>2</sup>]

1.8 Trägheitsmoment J  
[kg-cm<sup>2</sup>]

REP 075											
Albero entrata / Input shaft / Antriebswelle											
Stadi Steps Stufenzahl	i	6	6.35	7	8	9	9.52	11	12	12.7	14
1	3	0.16	0.16	0.16	0.19	0.19	0.19	0.21	0.21	0.21	0.25
	4	0.14	0.14	0.14	0.16	0.16	0.16	0.18	0.19	0.18	0.22
	5	0.12	0.12	0.12	0.14	0.14	0.14	0.16	0.16	0.16	0.20
	6	0.11	0.11	0.11	0.13	0.13	0.13	0.15	0.16	0.16	0.19
2	9	0.16	0.16	0.16	0.19	0.19	0.19	0.21	0.21	0.21	0.25
	12	0.16	0.16	0.16	0.19	0.19	0.18	0.21	0.21	0.21	0.25
	16	0.14	0.14	0.14	0.16	0.16	0.16	0.18	0.18	0.18	0.22
	20	0.12	0.12	0.12	0.14	0.14	0.14	0.16	0.16	0.16	0.20
	24	0.11	0.11	0.11	0.13	0.13	0.13	0.15	0.16	0.15	0.19
	30	0.11	0.11	0.11	0.13	0.13	0.13	0.15	0.16	0.15	0.19
3	36	0.11	0.11	0.11	0.13	0.13	0.13	0.15	0.16	0.15	0.19
	27	0.16	0.16	0.16	0.19	0.19	0.19	0.21	0.21	0.21	0.25
	36	0.16	0.16	0.16	0.19	0.19	0.19	0.21	0.21	0.21	0.25
	48	0.16	0.16	0.16	0.19	0.19	0.18	0.21	0.21	0.21	0.25
	64	0.14	0.14	0.14	0.16	0.16	0.16	0.18	0.18	0.18	0.22
	80	0.12	0.12	0.11	0.14	0.14	0.14	0.16	0.16	0.16	0.20
	100	0.11	0.11	0.11	0.14	0.14	0.14	0.16	0.16	0.16	0.20
	120	0.11	0.11	0.11	0.13	0.13	0.13	0.15	0.16	0.15	0.19
	144	0.11	0.11	0.11	0.13	0.13	0.13	0.15	0.16	0.15	0.19
	180	0.11	0.11	0.11	0.13	0.13	0.13	0.15	0.16	0.15	0.19
216	0.11	0.11	0.11	0.13	0.13	0.13	0.15	0.16	0.15	0.19	

REP 100									
Albero entrata / Input shaft / Antriebswelle									
Stadi Steps Stufenzahl	i	9	9.52	11	12.7	14	15.87	16	19
1	3	0.47	0.47	0.49	0.49	0.53	0.82	0.82	0.80
	4	0.35	0.35	0.37	0.37	0.41	0.70	0.70	0.69
	5	0.28	0.28	0.30	0.30	0.34	0.63	0.63	0.62
	6	0.26	0.26	0.28	0.28	0.32	0.61	0.61	0.60
2	9	0.48	0.48	0.50	0.51	0.55	0.83	0.83	0.82
	12	0.47	0.47	0.49	0.49	0.53	0.82	0.82	0.81
	16	0.34	0.34	0.36	0.36	0.41	0.69	0.69	0.68
	20	0.28	0.28	0.30	0.30	0.34	0.63	0.63	0.62
	24	0.26	0.26	0.28	0.28	0.32	0.61	0.61	0.59
	30	0.25	0.25	0.27	0.28	0.32	0.61	0.60	0.59
3	36	0.25	0.25	0.27	0.28	0.32	0.60	0.60	0.59
	27	0.49	0.49	0.51	0.51	0.55	0.84	0.84	0.82
	36	0.48	0.48	0.50	0.51	0.55	0.84	0.83	0.82
	48	0.47	0.47	0.49	0.49	0.53	0.82	0.82	0.81
	64	0.34	0.34	0.36	0.36	0.41	0.69	0.69	0.68
	80	0.28	0.28	0.30	0.30	0.34	0.63	0.63	0.62
	100	0.28	0.27	0.30	0.30	0.34	0.63	0.63	0.61
	120	0.25	0.25	0.27	0.28	0.32	0.61	0.60	0.59
	144	0.25	0.25	0.27	0.28	0.32	0.60	0.60	0.59
	180	0.25	0.25	0.27	0.28	0.32	0.60	0.60	0.59
216	0.25	0.25	0.27	0.28	0.32	0.60	0.60	0.59	

I valori dei momenti d'inerzia riportati si riferiscono all'albero entrata.

The moment of inertia values refer to the input shaft.

Die Werte der Trägheitsmoment beziehen sich auf die Antriebswelle.

1.8 Momento d'inerzia J  
[kg·cm<sup>2</sup>]

1.8 Moment of inertia J  
[kg·cm<sup>2</sup>]

1.8 Trägheitsmoment J  
[kg·cm<sup>2</sup>]

		REP 125							
		Albero entrata / Input shaft / Antriebswelle							
Stadi Steps Stufenzahl	i	12.7	14	15.87	16	19	22	24	28
1	3	1.91	1.98	2.26	2.26	2.24	4.95	4.91	5.10
	4	1.18	1.25	1.53	1.53	1.50	4.22	4.18	4.36
	5	0.84	0.91	1.19	1.19	1.16	3.88	3.84	4.02
	7	0.64	0.70	0.99	0.99	0.96	3.67	3.63	3.82
2	9	1.93	1.99	2.28	2.28	2.25	4.97	4.92	5.11
	12	1.85	1.91	2.20	2.20	2.17	4.88	4.84	5.03
	16	1.14	1.21	1.49	1.49	1.47	4.18	4.14	4.33
	20	0.82	0.88	1.17	1.16	1.14	3.85	3.81	4.00
	28	0.62	0.69	0.97	0.97	0.95	3.66	3.62	3.81
	35	0.63	0.69	0.98	0.98	0.95	3.66	3.62	3.81
	49	0.62	0.69	0.97	0.97	0.95	3.66	3.62	3.81
3	36	1.92	1.99	2.27	2.27	2.24	4.96	4.92	5.11
	48	1.84	1.91	2.19	2.19	2.17	4.88	4.84	5.03
	64	1.14	1.21	1.49	1.49	1.46	4.18	4.14	4.32
	80	0.81	0.88	1.16	1.16	1.14	3.85	3.81	4.00
	100	0.80	0.87	1.15	1.15	1.12	3.84	3.80	3.98
	140	0.62	0.68	0.97	0.97	0.94	3.65	3.61	3.80
	196	0.61	0.68	0.96	0.96	0.94	3.65	3.61	3.80
	245	0.61	0.68	0.96	0.96	0.93	3.65	3.61	3.79
	343	0.61	0.68	0.96	0.96	0.93	3.65	3.61	3.79

		REP 150								
		Albero entrata / Input shaft / Antriebswelle								
Stadi Steps Stufenzahl	i	15.87	16	19	22	24	28	32	35	38
1	3	6.58	6.58	6.62	7.57	7.53	11.55	13.38	13.28	12.94
	4	4.64	4.64	4.68	5.63	5.59	9.62	11.44	11.34	11.00
	5	3.64	3.64	3.68	4.63	4.59	8.62	10.45	10.35	10.01
	7	3.05	3.05	3.09	4.04	4.00	8.03	9.86	9.76	9.42
2	9	6.54	6.54	6.58	7.53	7.49	11.51	13.34	13.24	12.90
	12	6.32	6.32	6.36	7.31	7.27	11.30	13.13	13.03	12.69
	16	4.49	4.49	4.53	5.48	5.44	9.47	11.30	11.20	10.86
	20	3.55	3.55	3.59	4.54	4.50	8.53	10.36	10.26	9.92
	28	3.01	3.01	3.05	4.00	3.96	7.98	9.81	9.71	9.37
	35	2.99	2.99	3.03	3.97	3.94	7.96	9.79	9.69	9.35
	49	2.97	2.97	3.01	3.96	3.92	7.95	9.78	9.68	9.34
3	36	6.51	6.51	6.55	7.50	7.46	11.49	13.31	13.21	12.87
	48	6.31	6.31	6.35	7.29	7.26	11.28	13.11	13.01	12.67
	64	4.49	4.48	4.52	5.47	5.44	9.46	11.29	11.19	10.85
	80	3.55	3.54	3.59	4.53	4.50	8.52	10.35	10.25	9.91
	100	3.51	3.51	3.55	4.50	4.46	8.48	10.31	10.21	9.87
	140	2.98	2.98	3.02	3.97	3.93	7.96	9.79	9.69	9.35
	196	2.97	2.97	3.01	3.96	3.92	7.95	9.78	9.68	9.34
	245	2.97	2.97	3.01	3.96	3.92	7.95	9.78	9.68	9.34
	343	2.97	2.97	3.01	3.96	3.92	7.95	9.78	9.68	9.34

I valori dei momenti d'inerzia riportati si riferiscono all'albero entrata.

The moment of inertia values refer to the input shaft.

Die Werte der Trägheitsmoment beziehen sich auf die Antriebswelle.

# REP075

## 1.9 Dati tecnici

## 1.9 Technical data

## 1.9 Technische Daten

Steps / Stufen / Stufenzahl	1				2								3									
	3	4	5	6	9	12	16	20	24	30	36	27	36	48	64	80	100	120	144	180	216	
$n_{1\text{ nom}}$	4000				4500								5000									
$n_{1\text{ max}}$	6000																					
$T_{2N}$	35	45	35	30	40	50	50	50	50	40	35	40	55	55	55	55	55	55	55	40	35	
$T_{2A}$	55	65	55	50	60	70	70	70	70	60	55	60	80	80	80	80	80	80	80	60	55	
$T_{2S}$	110	130	110	100	120	140	140	140	140	120	110	120	150	150	150	150	150	150	150	120	110	
J	Vedi pag. 14 / See page 14 / Siehe auf Seite 14																					
LpA	< 70																					
Rd	0.96				0.93								0.91									
Lh	20000																					
FR2	1400																					
FA2	700																					
Rt	4																					
$\alpha_{\text{ max}}$	4'				6'								8'									
Kg	1.3				1.6								1.9									

**i** Rapporto di riduzione nominale  
 **$n_{1\text{ nom}}$**  Velocità nominale in entrata [min<sup>-1</sup>]  
 **$n_{1\text{ max}}$**  Velocità massima in entrata [min<sup>-1</sup>]  
 **$T_{2N}$**  Coppia nominale intermittente in uscita [Nm]  
 **$T_{2A}$**  Coppia massima di accelerazione in uscita [Nm]  
 **$T_{2S}$**  Coppia massima di emergenza in uscita [Nm]  
**LpA** Livello di rumorosità dB(A) a 3000 min<sup>-1</sup>  
**Rd** Rendimento dinamico  
**Lh** Durata cuscinetti [h]  
**FR2** Carico radiale nominale in uscita [N] a 300min<sup>-1</sup>  
**FA2** Carico assiale in uscita [N] a 300min<sup>-1</sup>  
**Rt** Rigidezza torsionale [Nm / arcmin]  
 **$\alpha_{\text{ max}}$**  Gioco angolare massimo [arcmin]  
**J** Momento d'inerzia [kg.cm<sup>2</sup>]

**Nominal ratio**  
**Nominal input speed [min<sup>-1</sup>]**  
**Maximum input speed [min<sup>-1</sup>]**  
**Rated intermittent output torque [Nm]**  
**Maximum acceleration output torque [Nm]**  
**Maximum emergency output torque [Nm]**  
**Noise level dB(A) at 3000 min<sup>-1</sup>**  
**Dynamic efficiency**  
**Bearing life [h]**  
**Rated output radial load [N] at 300min<sup>-1</sup>**  
**Output axial load [N] at 300min<sup>-1</sup>**  
**Torsional stiffness [Nm / arcmin]**  
**Maximum backlash [arcmin]**  
**Moment of inertia [kg.cm<sup>2</sup>]**

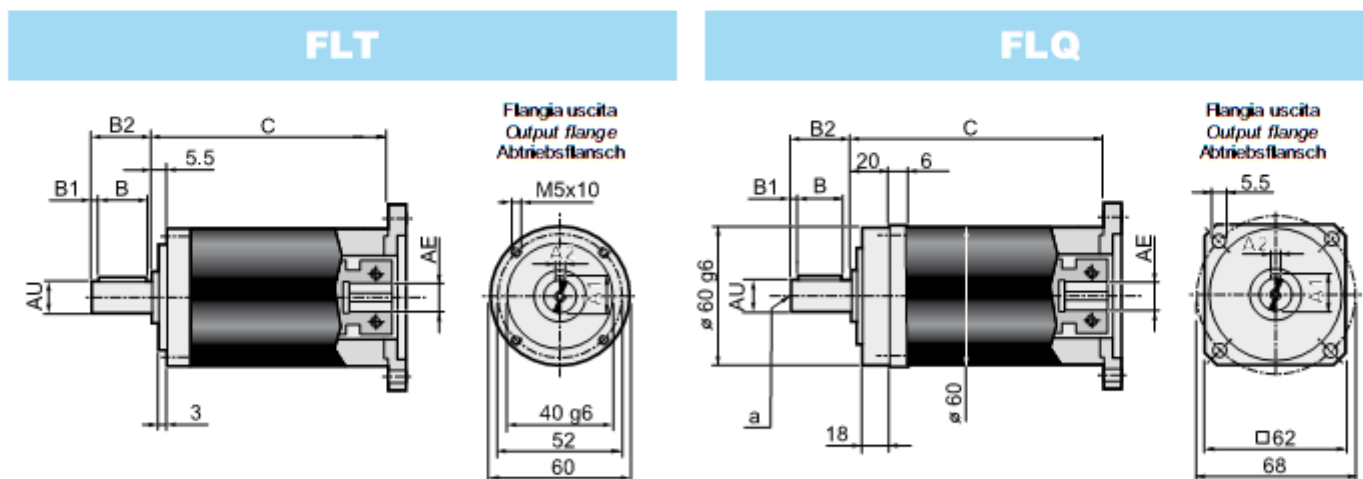
**Nenn-Untersetzungsverhältnis**  
**Nenn-Eingangsdrehzahl [min<sup>-1</sup>]**  
**Maximale Eingangsdrehzahl [min<sup>-1</sup>]**  
**Nenn-Abtriebsmoment (im Aussetzbetrieb)[Nm]**  
**Maximales Beschleunigungsmoment am Abtrieb [Nm]**  
**Maximale Überlast am Abtrieb [Nm]**  
**Geräuschpegel dB(A) bei 3000 min<sup>-1</sup>**  
**Dynamischer Wirkungsgrad**  
**Lebensdauer der Lager [h]**  
**Nenn-Radiallast an der Abtriebswelle bei 300min<sup>-1</sup>**  
**Axiallast an der Abtriebswelle bei 300min<sup>-1</sup>**  
**Drehfestigkeit [Nm / arcmin]**  
**Maximale Winkelspiel [arcmin]**  
**Trägheitsmoment [kg.cm<sup>2</sup>]**

## 1.10 Dimensioni

## 1.10 Dimensions

## 1.10 Abmessungen

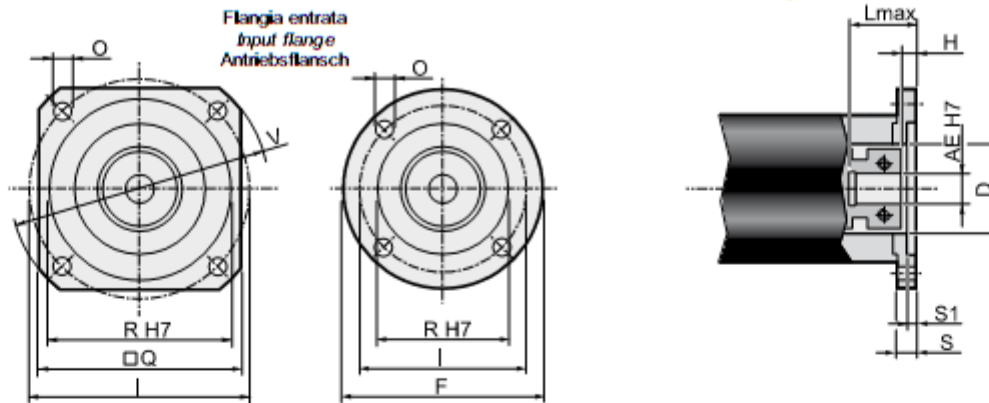
Dimensioni generali e uscite / General and output dimensions / General-und Abtriebsabmessungen



Steps / Steps / Stufenzahl	1	2	3	
C	86.2	103.9	121.6	AE = 6-6.35-7-8-9-9.52 11-12-12.7-14

	Albero uscita - Output shaft - Abtriebswelle						
	AU j6	A1	A2	B	B1	B2	a
AU12	12	13.5	4	15	3	21	M4x10
AU14	14	16	5	25	2	28	M5x13
AU16	16	18	5	25	2	28	M5x13

## Dimensioni entrate / Input dimensions / Antriebsabmessungen



Flange entrata / Input flange / Antriebsflansch										Albero entrata / Input shaft / Antriebswelle																			
										AE																			
										6		6.35		7		8		9		9.52		11		12		12.7		14	
F	Q	V	I	R (H7)	O	S	S1	D	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H			
P01*	60	=	=	43.82	22	4.5	10	3	22	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P02*	=	60	80	66.67	38.1	5.5	10	3	32	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P03*	=	60	80	63	40	5.5	10	3.5	32	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P04	=	70	90	75	60	6.5	10.5	3.5	32	37.5	7	37.5	7	37.5	7	28.5	9	28.5	9	37.5	9	28.5	9	37.5	9	37.5	9	37.5	9
P05	105	=	=	85	70	6.5	10.5	3.5	32	37.5	7	37.5	7	37.5	7	28.5	9	28.5	9	37.5	9	28.5	9	37.5	9	37.5	9	37.5	9
P06	=	80	110	98.42	73.02	6	11	3.5	35	38	7.5	38	7.5	38	7.5	29	9.5	29	9.5	38	9.5	29	9.5	38	9.5	38	9.5	38	9.5
P07	=	95	120	100	80	6.5	11.5	4	32	38.5	8	38.5	8	38.5	8	29.5	10	29.5	10	38.5	10	29.5	10	38.5	10	38.5	10	38.5	10
P08	=	98	130	115	95	9	11.5	4	32	38.5	8	38.5	8	38.5	8	29.5	10	29.5	10	38.5	10	29.5	10	38.5	10	38.5	10	38.5	10
P09	=	116	160	130	110	9	12	4.5	32	39	8.5	39	8.5	39	8.5	30	10.5	30	10.5	39	10.5	30	10.5	39	10.5	39	10.5	39	10.5
P10*	60	=	=	39	26	4.5	10	3	26	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P11*	60	=	=	42	32	4.5	10	3	32	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P12*	65	=	=	46	32	4.5	10	3.5	32	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P13*	80	=	=	65	50	5.5	10	3.5	32	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P14*	60	=	=	39	20	4.5	10	2.5	20	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P15	=	75	100	90	60	5.8	12	3.5	32	39	8.5	39	8.5	39	8.5	30	10.5	30	10.5	39	10.5	30	10.5	39	10.5	39	10.5	39	10.5
P16*	60	=	=	45	30	3.5	14	7	30	41	10.5	41	10.5	41	10.5	32	12.5	32	12.5	41	12.5	32	12.5	41	12.5	41	12.5	41	12.5
P17	=	60	82	70	50	4.5	16.5	8	32	43.5	13	43.5	13	43.5	13	34.5	15	34.5	15	43.5	15	34.5	15	43.5	15	43.5	15	43.5	15
P18	=	60	80	60	50	M4	10.5	3.5	32	37.5	7	37.5	7	37.5	7	28.5	9	28.5	9	37.5	9	28.5	9	37.5	9	37.5	9	37.5	9
P19*	60	=	=	36	25	4.5	10	3	25	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P20	=	60	82	70	50	5.5	10.5	3.5	32	37.5	7	37.5	7	37.5	7	28.5	9	28.5	9	37.5	9	28.5	9	37.5	9	37.5	9	37.5	9
P21*	60	=	=	46	30	4.5	10	3	30	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P22	=	60	80	70.71	36	4.5	10	2	32	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P23	=	62	85	70	50	5.5	15.5	3.5	32	42.5	12	42.5	12	42.5	12	33.5	14	33.5	14	42.5	14	33.5	14	42.5	14	42.5	14	42.5	14
P24	=	75	100	90	70	5.8	12	3.5	32	39	8.5	39	8.5	39	8.5	30	10.5	30	10.5	39	10.5	30	10.5	39	10.5	39	10.5	39	10.5
P25	=	70	95	85	55	5.8	12	3.5	32	39	8.5	39	8.5	39	8.5	30	10.5	30	10.5	39	10.5	30	10.5	39	10.5	39	10.5	39	10.5
P26*	=	60	80	65.5	34	5.5	10	3.5	33	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P27	=	80	110	95	50	6.5	12	3.5	32	39	8.5	39	8.5	39	8.5	30	10.5	30	10.5	39	10.5	30	10.5	39	10.5	39	10.5	39	10.5
P28	=	60	80	66.67	38.1	M4	9	2.5	32	36	5.5	36	5.5	36	5.5	27	7.5	27	7.5	36	7.5	27	7.5	36	7.5	36	7.5	36	7.5
P29	60	=	=	45	30	M3	11	4	32	38	7.5	38	7.5	38	7.5	29	9.5	29	9.5	38	9.5	29	9.5	38	9.5	38	9.5	38	9.5
P30	=	70	95	85	60	5.8	12	3.5	32	39	8.5	39	8.5	39	8.5	30	10.5	30	10.5	39	10.5	30	10.5	39	10.5	39	10.5	39	10.5
P31	=	62	85	70	50	M4	11	3.5	32	38	7.5	38	7.5	38	7.5	29	9.5	29	9.5	38	9.5	29	9.5	38	9.5	38	9.5	38	9.5
P32	=	60	80	65	40	M5	10	3.5	32	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P33	=	85	115	99	60	5.5	11	3.5	32	38	7.5	38	7.5	38	7.5	29	9.5	29	9.5	38	9.5	29	9.5	38	9.5	38	9.5	38	9.5
P34	=	65	87	73.54	40	M4	10	3.5	32	37	6.5	37	6.5	37	6.5	28	8.5	28	8.5	37	8.5	28	8.5	37	8.5	37	8.5	37	8.5
P35	=	60	80	70.71	36	M4	14	2	32	41	10.5	41	10.5	41	10.5	32	12.5	32	12.5	41	12.5	32	12.5	41	12.5	41	12.5	41	12.5
P36	=	85	115	98.42	73.02	6	15	3.5	35	42	11.5	42	11.5	42	11.5	33	13.5	33	13.5	42	13.5	33	13.5	42	13.5	42	13.5	42	13.5
P37	=	95	120	100	80	6.5	16.5	5	32	43.5	13	43.5	13	43.5	13	34.5	15	34.5	15	43.5	15	34.5	15	43.5	15	43.5	15	43.5	15
P38	60	=	=	48	30	M3	11	7	32	38	7.5	38	7.5	38	7.5	29	9.5	29	9.5	38	9.5	29	9.5	38	9.5	38	9.5	38	9.5
P41*	68	=	=	50	30	5.5	10	10	30	34	3.5	34	3.5	34	3.5	25	5.5	25	5.5	34	5.5	25	5.5	34	5.5	34	5.5	34	5.5

\* Per assemblare il motore è necessario smontare la flangia dal riduttore (vedere schema di montaggio 2 a pag. 25).

\* Before the mounting of the motor it is necessary to remove the flange from the gearbox (see structural arrangement 2 at the top of the page 25).

\* Vor dem Einbauen des Motors soll die Getriebeflang abmontiert werden (siehe Bauanleitung 2 auf Seite 25).

# REP100

## 1.9 Dati tecnici

## 1.9 Technical data

## 1.9 Technische Daten

Stadi Steps Stufenzahl	1				2						3											
	i	3	4	5	6	9	12	16	20	24	30	36	27	36	48	64	80	100	120	144	180	216
$n_{1\text{ nom}}$	4000				4500						5000											
$n_{1\text{ max}}$	6000																					
$T_{2N}$	90	110	90	75	100	115	115	115	115	85	75	100	120	120	120	120	120	120	120	120	95	80
$T_{2A}$	145	170	130	120	160	180	180	180	180	140	130	160	190	190	190	190	190	190	190	190	150	130
$T_{2S}$	290	340	260	240	320	360	360	360	360	280	260	320	380	380	380	380	380	380	380	380	300	260
J	Vedi pag. 14 / See page 14 / Siehe auf Seite 14																					
LpA	< 70																					
$R_d$	0.96				0.93						0.91											
$L_h$	20000																					
$F_{R2}$	2100																					
$F_{A2}$	1050																					
$R_t$	11																					
$\alpha_{\text{max}}$	4'				6'						8'											
Kg	2.7				3.5						4.3											

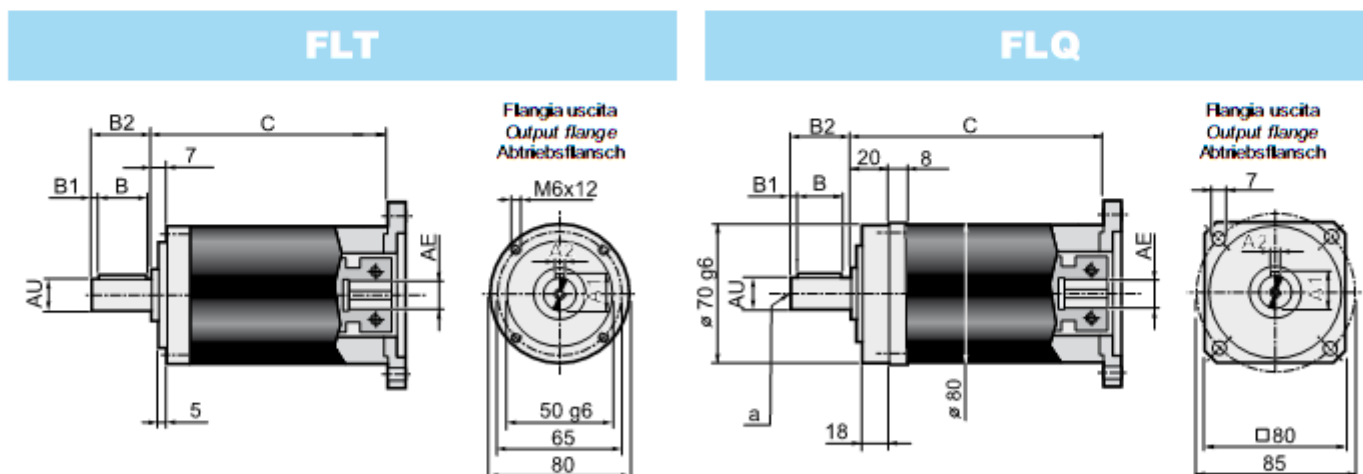
<b>i</b>	Rapporto di riduzione nominale	<i>Nominal ratio</i>	Nenn-Untersetzungsverhältnis
$n_{1\text{ nom}}$	Velocità nominale in entrata [min <sup>-1</sup> ]	<i>Nominal input speed [min<sup>-1</sup>]</i>	Nenn-Eingangsdrehzahl [min <sup>-1</sup> ]
$n_{1\text{ max}}$	Velocità massima in entrata [min <sup>-1</sup> ]	<i>Maximum input speed [min<sup>-1</sup>]</i>	Maximale Eingangsdrehzahl [min <sup>-1</sup> ]
$T_{2N}$	Coppia nominale intermittente in uscita [Nm]	<i>Rated intermittent output torque [Nm]</i>	Nenn-Abtriebsmoment (im Aussetzbetrieb) [Nm]
$T_{2A}$	Coppia massima di accelerazione in uscita [Nm]	<i>Maximum acceleration output torque [Nm]</i>	Maximales Beschleunigungsmoment am Abtrieb [Nm]
$T_{2S}$	Coppia massima di emergenza in uscita [Nm]	<i>Maximum emergency output torque [Nm]</i>	Maximale Überlast am Abtrieb [Nm]
LpA	Livello di rumorosità dB(A) a 3000 min <sup>-1</sup>	<i>Noise level dB(A) at 3000 min<sup>-1</sup></i>	Geräuschpegel dB(A) bei 3000 min <sup>-1</sup>
$R_d$	Rendimento dinamico	<i>Dynamic efficiency</i>	Dynamischer Wirkungsgrad
$L_h$	Durata cuscinetti [h]	<i>Bearing life [h]</i>	Lebensdauer der Lager [h]
$F_{R2}$	Carico radiale nominale in uscita [N] a 300min <sup>-1</sup>	<i>Rated output radial load [N] at 300min<sup>-1</sup></i>	Nenn-Radiallast an der Abtriebswelle bei 300min <sup>-1</sup>
$F_{A2}$	Carico assiale in uscita [N] a 300min <sup>-1</sup>	<i>Output axial load [N] at 300min<sup>-1</sup></i>	Axiallast an der Abtriebswelle bei 300min <sup>-1</sup>
$R_t$	Rigidità torsionale [Nm / arcmin]	<i>Torsional rigidity [Nm / arcmin]</i>	Drehfestigkeit [Nm / arcmin]
$\alpha_{\text{max}}$	Gioco angolare massimo [arcmin]	<i>Maximum backlash [arcmin]</i>	Maximale Winkelspiel [arcmin]
J	Momento d'inerzia [kg.cm <sup>2</sup> ]	<i>Moment of inertia [kg.cm<sup>2</sup>]</i>	Trägheitsmoment [kg.cm <sup>2</sup> ]

## 1.10 Dimensioni

## 1.10 Dimensions

## 1.10 Abmessungen

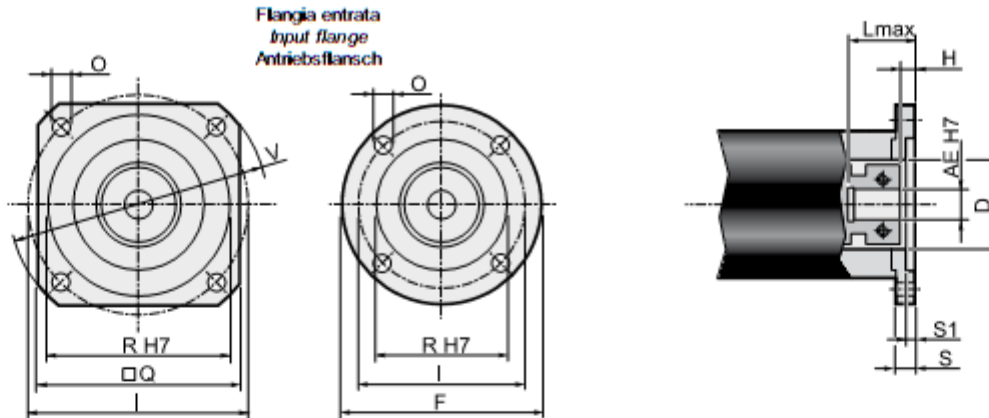
Dimensioni generali e uscite / *General and output dimensions* / General-und Abtriebsabmessungen



Stadi / Steps / Stufenzahl	1	2	3	
C	102	127	152.5	AE = 9.9.52-11-12.7 14-15.87-16-19

	Albero uscita - Output shaft - Abtriebswelle						
	AU j6	A1	A2	B	B1	B2	a
AU19	19	21.5	6	30	3	36	M6x16
AU22	22	24.5	6	30	3	36	M6x16

## Dimensioni entrate / Input dimensions / Antriebsabmessungen



Flange entrata / Input flange / Antriebsflansch										Abero entrata / Input shaft / Antriebswelle																	
										AE																	
										9		9.525		11		12		12.7		14		15.87		16		19	
F	Q	V	I	R (H7)	O	S	S1	D	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H			
P01*	80	=	=	66.67	38.1	5.5	12	3	38.1	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P02	=	106.5	140	125.72	55.52	7	11	3	45	40	2.5	40	5	25	5	40	5	40	5	40	5	40	5	40	5	40	5
P03*	=	80	90	75	60	5.5	12	3.5	45	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P04*	105	=	=	85	70	6.5	12	3.5	45	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P05	=	82.5	110	98.425	73.02	6.5	12	3	45	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P06	=	90	120	100	80	6.5	13	4	45	42	4.5	42	7	27	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7
P07	=	100	135	115	95	8.5	13	4.5	45	42	4.5	42	7	27	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7
P08	=	116	160	130	110	9	13	4.5	45	42	4.5	42	7	27	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7
P09*	80	=	=	39	26	4.5	12	4	26	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P10*	80	=	=	65	50	5.5	12	3.5	45	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P11	=	150	182	166	115	9	32	11	50x14	61	23.5	61	26	46	26	61	26	61	26	61	26	61	26	61	26	61	26
P12*	=	80	105	90	70	6.5	12	3.5	32	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P14*	105	=	=	90	70	6	19	9	32	48	10.5	48	13	33	13	48	13	48	13	48	13	48	13	48	13	48	13
P15*	80	=	=	70	50	4.5	17	8	45	46	8.5	46	11	31	11	46	11	46	11	46	11	46	11	46	11	46	11
P16	=	142	190	165	130	11	13	4.5	45	42	4.5	42	7	27	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7
P17*	80	=	=	63	40	5.5	12	3.5	40	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P18	=	130	170	145	110	M8	31	7	32	60	22.5	60	25	45	25	60	25	60	25	60	25	60	25	60	25	60	25
P19*	=	80	105	90	60	6.5	12	3.5	32	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P20*	=	80	105	85	55	5.5	12	3.5	36	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P21	=	80	110	95	50	M6	12	3.5	45	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P22	80	=	=	70	50	M4	12	4	45	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P23	=	80	90	75	60	M5	12	3.5	45	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P24	80	=	=	46	30	M4	12	4	30	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P26	80	=	=	65	40	M5	12	3.5	40	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	3.5
P27	=	80	110	82.02	36.8	M6	14	10	36.8	43	5.5	43	8	28	8	43	8	43	8	43	8	43	8	43	8	43	5.5
P28	=	90	120	100	80	6.5	28	4	45	57	19.5	57	22	42	22	57	22	57	22	57	22	57	22	57	22	57	22
P29*	80	=	=	66.67	50	5.5	12	3	45	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P30	=	115	155	130	80	9	13	4	45	42	4.5	42	7	27	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7
P31*	=	80	105	56	44	M6	14	10	36.8	43	5.5	43	8	28	8	43	8	43	8	43	8	43	8	43	8	43	8
P32	=	80	105	90	70	M6	12	3.5	32	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P33	=	130	165	145	110	9	13	4.5	45	42	4.5	42	7	27	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7
P34	=	90	120	100	80	M6	19	5	45	48	10.5	48	13	33	13	48	13	48	13	48	13	48	13	48	13	48	13
P36	=	100	135	115	95	M8	25	4.5	45	51	16.5	51	19	39	19	51	19	51	19	51	19	51	19	51	19	51	19
P37	=	85	115	98.99	60	M6	12	3.5	32	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P38	80	=	=	70	50	M5	12	4	45	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6
P39	=	90	120	100	80	6.5	13	4.5	45	42	4.5	42	7	27	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7	42	7
P40	=	80	90	75	60	M6	12	3.5	45	41	3.5	41	6	26	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6	41	6

\* Per assemblare il motore è necessario smontare la flangia dal riduttore (vedere schema di montaggio 2 a pag. 25).

\* Before the mounting of the motor it is necessary to remove the flange from the gearbox (see structural arrangement 2 at the top of the page 25).

\* Vor dem Einbauen des Motors soll die Getriebeflang abmontiert werden (siehe Bauanleitung 2 auf Seite 25).

# REP125

## 1.9 Dati tecnici

## 1.9 Technical data

## 1.9 Technische Daten

Stadi / Steps / Stufenzahl	1				2								3								
i	3	4	5	7	9	12	16	20	28	35	49	36	48	64	80	100	140	196	245	343	
$n_{1\text{ nom}}$	3000				3500								4000								
$n_{1\text{ max}}$	5000																				
$T_{2N}$	220	230	200	160	250	260	260	260	260	230	180	280	280	280	280	280	280	280	250	200	
$T_{2A}$	350	370	320	300	400	420	420	420	420	370	350	450	450	450	450	450	450	450	400	370	
$T_{2S}$	700	750	650	600	800	850	850	850	850	750	700	900	900	900	900	900	900	900	800	750	
J	Vedi pag. 15 / See page 15 / Siehe auf Seite 15																				
$LpA$	< 70																				
$R_d$	0.96				0.93								0.91								
$L_h$	20000																				
$F_{R2}$	3700																				
$F_{A2}$	1850																				
$R_t$	32																				
$\alpha_{\text{max}}$	4°				6°								8°								
Kg	7.2				9.3								11.4								

**i** Rapporto di riduzione nominale  
 **$n_{1\text{ nom}}$**  Velocità nominale in entrata [min<sup>-1</sup>]  
 **$n_{1\text{ max}}$**  Velocità massima in entrata [min<sup>-1</sup>]  
 **$T_{2N}$**  Coppia nominale intermittente in uscita [Nm]  
 **$T_{2A}$**  Coppia massima di accelerazione in uscita [Nm]  
 **$T_{2S}$**  Coppia massima di emergenza in uscita [Nm]  
 **$LpA$**  Livello di rumorosità dB(A) a 3000 min<sup>-1</sup>  
 **$R_d$**  Rendimento dinamico  
 **$L_h$**  Durata cuscinetti [h]  
 **$F_{R2}$**  Carico radiale nominale in uscita [N] a 300min<sup>-1</sup>  
 **$F_{A2}$**  Carico assiale in uscita [N] a 300min<sup>-1</sup>  
 **$R_t$**  Rigidità torsionale [Nm / arcmin]  
 **$\alpha_{\text{max}}$**  Gioco angolare massimo [arcmin]  
**J** Momento d'inerzia [kg.cm<sup>2</sup>]

**Nominal ratio**  
**Nominal input speed [min<sup>-1</sup>]**  
**Maximum input speed [min<sup>-1</sup>]**  
**Rated intermittent output torque [Nm]**  
**Maximum acceleration output torque [Nm]**  
**Maximum emergency output torque [Nm]**  
**Noise level dB(A) at 3000 min<sup>-1</sup>**  
**Dynamic efficiency**  
**Bearing life [h]**  
**Rated output radial load [N] at 300min<sup>-1</sup>**  
**Output axial load [N] at 300min<sup>-1</sup>**  
**Torsional rigidity [Nm / arcmin]**  
**Maximum backlash [arcmin]**  
**Moment of inertia [kg.cm<sup>2</sup>]**

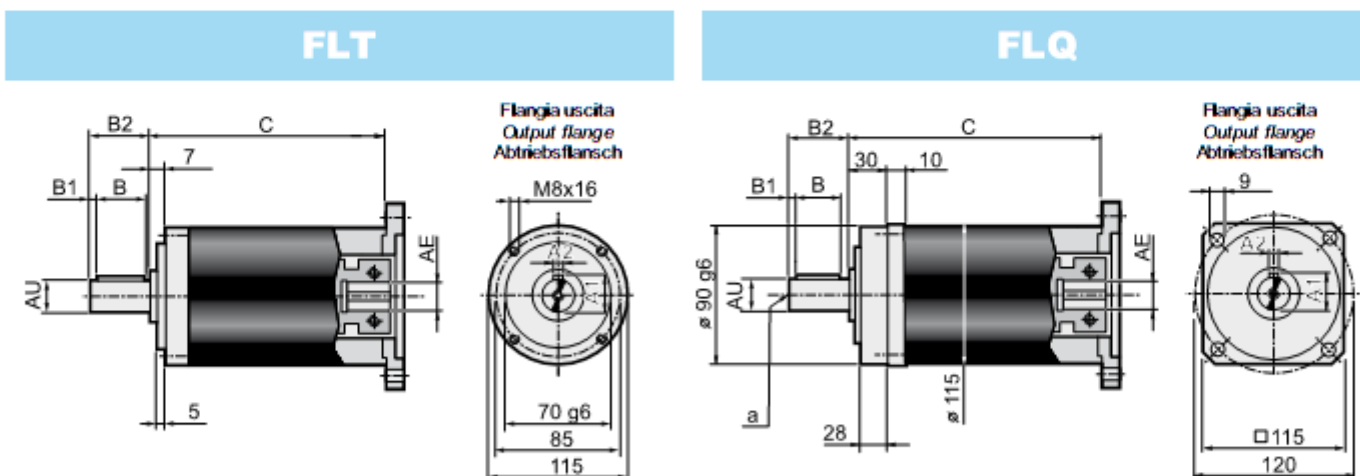
**Nenn-Untersetzungsverhältnis**  
**Nenn-Eingangsdrehzahl [min<sup>-1</sup>]**  
**Maximale Eingangsdrehzahl [min<sup>-1</sup>]**  
**Nenn-Abtriebsmoment (im Aussetzbetrieb) [Nm]**  
**Maximales Beschleunigungsmoment am Abtrieb [Nm]**  
**Maximale Überlast am Abtrieb [Nm]**  
**Geräuschpegel dB(A) bei 3000 min<sup>-1</sup>**  
**Dynamischer Wirkungsgrad**  
**Lebensdauer der Lager [h]**  
**Nenn-Radiallast an der Abtriebswelle bei 300min<sup>-1</sup>**  
**Axiallast an der Abtriebswelle bei 300min<sup>-1</sup>**  
**Drehfestigkeit [Nm / arcmin]**  
**Maximale Winkelspiel [arcmin]**  
**Trägheitsmoment [kg.cm<sup>2</sup>]**

## 1.10 Dimensioni

## 1.10 Dimensions

## 1.10 Abmessungen

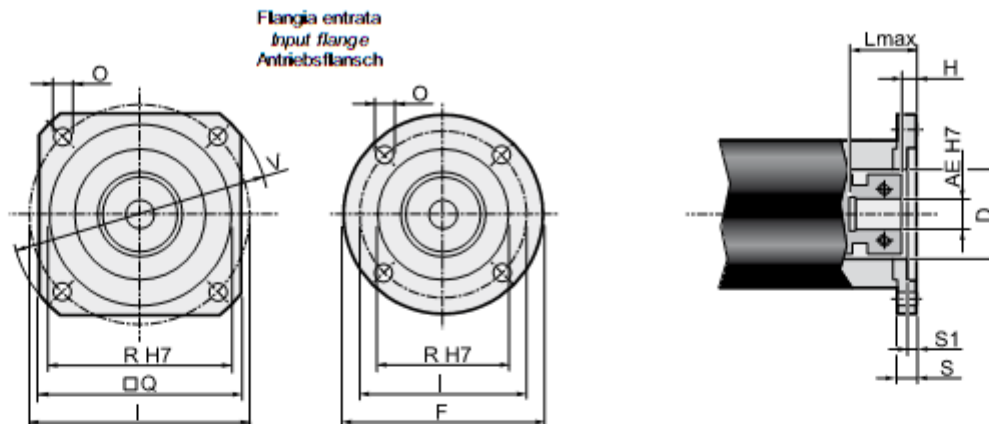
Dimensioni generali e uscite / General and output dimensions / General-und Abtriebsabmessungen



Stadi / Steps / Stufenzahl	1	2	3	
C	126	158.4	191	AE= 12.7-14-15.87-16-19
	145	177	210	AE= 22-24-25-28

	Albero uscita - Output shaft - Abtriebswelle						
	AU j6	A1	A2	B	B1	B2	a
AU25	25	28	8	40	5	50	M8x20
AU32	32	35	10	50	4	58	M10x25

## Dimensioni entrate / Input dimensions / Antriebsabmessungen



Flange entrata / Input flange / Antriebsflansch										Albero entrata / Input shaft / Antriebswelle																	
										AE																	
										12.7		14		15.87		16		19		22		24		25		28	
F	Q	V	I	R (H7)	O	S	S1	D	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H			
P01*	=	115	140	125.72	55.52	6.5	13	3	55.52	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P02*	115	=	=	75	60	5.5	13	3.5	60	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P03*	115	=	=	85	70	6.5	13	3.5	60	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P04*	115	=	=	98.42	73.02	6.5	13	3	60	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P05*	120	=	=	100	80	6.5	13	4	60	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P06*	=	115	140	115	95	9	13	4.5	60	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P07	=	115	160	130	110	8.5	13	4.5	60	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P08	=	142	190	165	130	11	13	4.5	60	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P09	=	192	250	215	180	13	14	4.5	60	44	7	36	7	44	7	44	7	44	7	63	7	63	7	63	7	63	7
P10*	115	=	=	65	50	6.5	13	3.5	50	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P11	=	130	170	145	110	M 8	31	7	60	61	24	53	24	61	24	61	24	61	24	80	24	80	24	80	24	80	24
P12	=	130	170	145	110	M 8	17	7	60	47	10	39	10	47	10	47	10	47	10	66	10	66	10	66	10	66	10
P13	=	115	160	130	110	M 8	13	4.5	60	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P14*	115	=	=	70	50	6.5	13	3.5	50	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P15	115	=	=	90	70	M5	11	3.5	60	41	4	33	4	41	4	41	4	41	4	60	4	60	4	60	4	60	4
P17*	115	=	=	90	70	6.5	13	3.5	60	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P18	=	115	155	130	95	8.5	13	4.5	60	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P19*	115	=	=	95	50	6.5	13	3.5	50	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P20	115	=	=	99	60	M6	13	4	60	43	6	35	6	43	6	43	6	43	6	62	6	62	6	62	6	62	6
P21*	130	=	=	106	82.5	12.5	26.5	15	60	56.5	19.5	48.5	17.5	56.5	19.5	56.5	19.5	56.5	19.5	75.5	19.5	75.5	19.5	75.5	19.5	75.5	19.5
P22	=	144	190	165	110	11	15	4.5	60	45	8	37	8	45	8	45	8	45	8	64	8	64	8	64	8	64	8
P23*	115	=	=	63	40	5.5	11	3.5	40	41	4	33	4	41	4	41	4	41	4	60	4	60	4	60	4	60	4
P24	120	=	=	100	80	M6	18	7	60	48	11	40	11	48	11	48	11	48	11	67	11	67	11	67	11	67	11
P25	=	115	155	115	95	M8	27	4.5	60	57	20	49	20	57	20	57	20	57	20	76	20	76	20	76	20	76	20
P26	=	115	155	131.95	55.52	M8	27	4.5	60	57	20	49	20	57	20	57	20	57	20	76	20	76	20	76	20	76	20

\* Per assemblare il motore è necessario smontare la flangia dal riduttore (vedere schema di montaggio 2 a pag. 25).

\* Before the mounting of the motor it is necessary to remove the flange from the gearbox (see structural arrangement 2 at the top of the page 25).

\* Vor dem Einbauen des Motors soll die Getriebeflang abmontiert werden (siehe Bauanleitung 2 auf Seite 25).

# REP150

## 1.9 Dati tecnici

## 1.9 Technical data

## 1.9 Technische Daten

Stadi Steps Stufenzahl	1				2								3								
i	3	4	5	7	9	12	16	20	28	35	49	36	48	64	80	100	140	196	245	343	
$n_{1\text{ nom}}$	3000				3500								4000								
$n_{1\text{ max}}$	5000																				
$T_{2N}$	430	470	410	340	500	560	560	560	560	470	370	600	600	600	600	600	600	600	500	450	
$T_{2A}$	700	750	650	600	800	900	900	900	900	750	700	950	950	950	950	950	950	950	800	750	
$T_{2S}$	1400	1500	1300	1200	1600	1800	1800	1800	1800	1500	1400	1900	1900	1900	1900	1900	1900	1900	1600	1500	
J	Vedi pag. 15 / See page 15 / Siehe auf Seite 15																				
LpA	< 70																				
Rd	0.96				0.93								0.91								
Lh	20000																				
FR2	6600																				
FA2	3300																				
Rt	60																				
$\alpha_{\text{ max}}$	4'				6'								8'								
Kg	13.0				17.0								21								

**i** Rapporto di riduzione nominale  
 **$n_{1\text{ nom}}$**  Velocità nominale in entrata [min<sup>-1</sup>]  
 **$n_{1\text{ max}}$**  Velocità massima in entrata [min<sup>-1</sup>]  
 **$T_{2N}$**  Coppia nominale intermittente in uscita [Nm]  
 **$T_{2A}$**  Coppia massima di accelerazione in uscita [Nm]  
 **$T_{2S}$**  Coppia massima di emergenza in uscita [Nm]  
**LpA** Livello di rumorosità dB(A) a 3000 min<sup>-1</sup>  
**Rd** Rendimento dinamico  
**Lh** Durata cuscinetti [h]  
**FR2** Carico radiale nominale in uscita [N] a 300min<sup>-1</sup>  
**FA2** Carico assiale in uscita [N] a 300min<sup>-1</sup>  
**Rt** Rigidità torsionale [Nm / arcmin]  
 **$\alpha_{\text{ max}}$**  Gioco angolare massimo [arcmin]  
**J** Momento d'inerzia [kg.cm<sup>2</sup>]

**Nominal ratio**  
**Nominal input speed [min<sup>-1</sup>]**  
**Maximum input speed [min<sup>-1</sup>]**  
**Rated intermittent output torque [Nm]**  
**Maximum acceleration output torque [Nm]**  
**Maximum emergency output torque [Nm]**  
**Noise level dB(A) at 3000 min<sup>-1</sup>**  
**Dynamic efficiency**  
**Bearing life [h]**  
**Rated output radial load [N] at 300min<sup>-1</sup>**  
**Output axial load [N] at 300min<sup>-1</sup>**  
**Torsional rigidity [Nm / arcmin]**  
**Maximum backlash [arcmin]**  
**Moment of inertia [kg.cm<sup>2</sup>]**

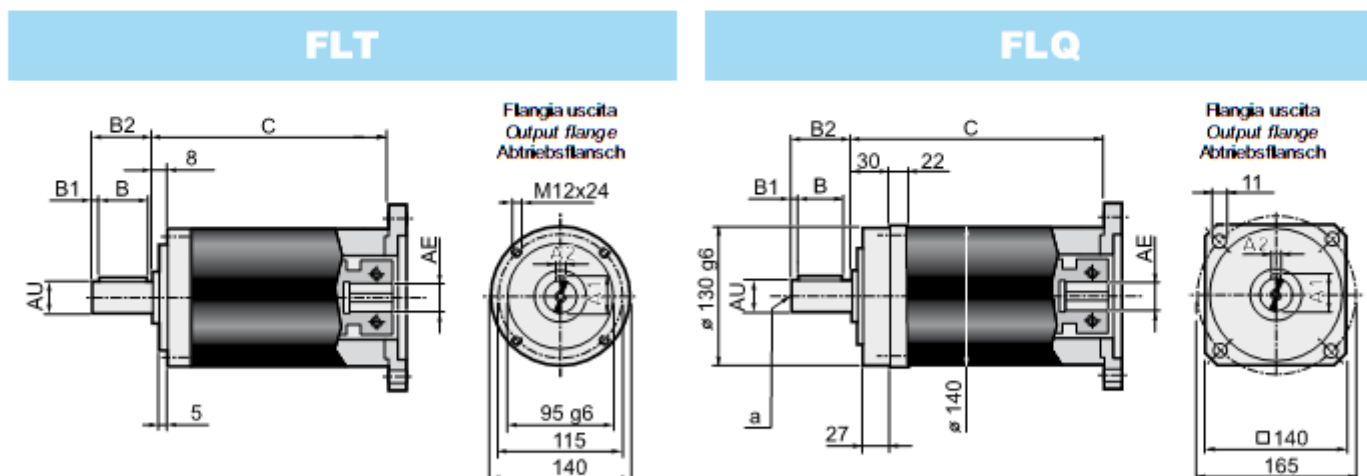
**Nenn-Untersetzungsverhältnis**  
**Nenn-Eingangsdrehzahl [min<sup>-1</sup>]**  
**Maximale Eingangsdrehzahl [min<sup>-1</sup>]**  
**Nenn-Abtriebsmoment (im Aussetzbetrieb) [Nm]**  
**Maximales Beschleunigungsmoment am Abtrieb [Nm]**  
**Maximale Überlast am Abtrieb [Nm]**  
**Geräuschpegel dB(A) bei 3000 min<sup>-1</sup>**  
**Dynamischer Wirkungsgrad**  
**Lebensdauer der Lager [h]**  
**Nenn-Radiallast an der Abtriebswelle bei 300min<sup>-1</sup>**  
**Axiallast an der Abtriebswelle bei 300min<sup>-1</sup>**  
**Drehfestigkeit [Nm / arcmin]**  
**Maximale Winkelspiel [arcmin]**  
**Trägheitsmoment [kg.cm<sup>2</sup>]**

## 1.10 Dimensioni

## 1.10 Dimensions

## 1.10 Abmessungen

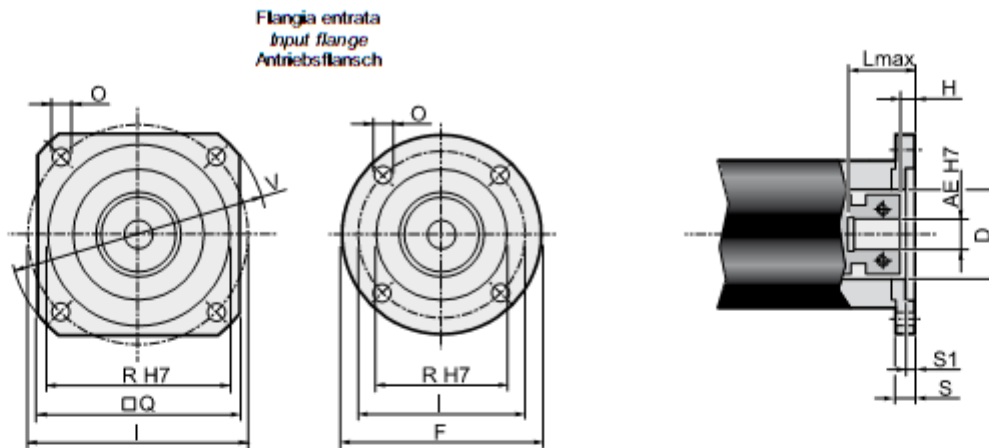
Dimensioni generali e uscite / General and output dimensions / General-und Abtriebsabmessungen



Stadi / Steps / Stufenzahl	1	2	3	
C	160	201	242	AE= 15.87-16-19-22-24
	185	226	267	AE= 28-32-35-38

	Albero uscita - Output shaft - Abtriebswelle						
	AU j6	A1	A2	B	B1	B2	a
AU38	38	41	10	70	5	80	M10x25
AU40	40	43	12	70	5	80	M10x25

## Dimensioni entrate / Input dimensions / Antriebsabmessungen



Flange entrata / Input flange / Antriebsflansch										Albero entrata / Input shaft / Antriebswelle																	
										AE																	
										15.87		16		19		22		24		28		32		35		38	
F	Q	V	I	R (H7)	O	S	S1	D	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H	L <sub>max</sub>	H			
P01*	140	=	=	125.72	55.52	6.5	15	4	55.52	57.8	6.8	57.8	6.8	42.8	6.8	57.8	6.8	57.8	6.8	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3
P02*	140	=	=	100	80	6.5	15	4	70	57.8	6.8	57.8	6.8	42.8	6.8	57.8	6.8	57.8	6.8	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3
P03*	140	=	=	115	95	8.5	15	4.5	70	57.8	6.8	57.8	6.8	42.8	6.8	57.8	6.8	57.8	6.8	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3
P04*	=	140	160	130	110	8.5	15	4.5	70	57.8	6.8	57.8	6.8	42.8	6.8	57.8	6.8	57.8	6.8	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3
P05	=	142	190	165	130	11	15	4.5	70	57.8	6.8	57.8	6.8	42.8	6.8	57.8	6.8	57.8	6.8	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3
P06	=	190	250	215	180	13	15	4.5	70	57.8	6.8	57.8	6.8	42.8	6.8	57.8	6.8	57.8	6.8	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3
P07	=	250	300	265	230	13	15	4.5	70	57.8	6.8	57.8	6.8	42.8	6.8	57.8	6.8	57.8	6.8	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3
P08	=	130	165	145	110	M 8	18	7	70	60.8	9.8	60.8	9.8	45.8	9.8	60.8	9.8	60.8	9.8	85.8	10.3	85.8	10.3	85.8	10.3	85.8	10.3
P09	=	180	230	200	114.3	13.5	22	11	70	61.8	13.8	61.8	13.8	49.8	13.8	61.8	13.8	61.8	13.8	89.8	14.3	89.8	14.3	89.8	14.3	89.8	14.3
P10	=	115	150	130	95	M 8	15	4.5	70	57.8	6.8	57.8	6.8	42.8	6.8	57.8	6.8	57.8	6.8	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3
P11	=	180	230	198	155	13.5	22	7	120x11	61.8	13.8	61.8	13.8	49.8	13.8	61.8	13.8	61.8	13.8	89.8	14.3	89.8	14.3	89.8	14.3	89.8	14.3
P12	=	220	270	235	200	13.5	15	5	70	57.8	6.8	57.8	6.8	42.8	6.8	57.8	6.8	57.8	6.8	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3
P13	=	190	250	215	130	13	15	4.5	70	57.8	6.8	57.8	6.8	42.8	6.8	57.8	6.8	57.8	6.8	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3
P14	=	142	190	165	110	11	15	4.5	70	57.8	6.8	57.8	6.8	42.8	6.8	57.8	6.8	57.8	6.8	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3
P15*	150	=	=	90	70	6.5	15	4	70	57.8	6.8	57.8	6.8	42.8	6.8	57.8	6.8	57.8	6.8	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3
P16	=	146	200	177.8	114.3	10.5	15	3.5	70	57.8	6.8	57.8	6.8	42.8	6.8	57.8	6.8	57.8	6.8	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3	82.8	7.3
P17	=	130	165	145	110	M 8	28	7	70	-	-	-	-	70.8	19.8	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
P18	140	=	=	100	80	M 6	22	6	70	61.8	13.8	61.8	13.8	49.8	13.8	61.8	13.8	61.8	13.8	89.8	14.3	89.8	14.3	89.8	14.3	89.8	14.3

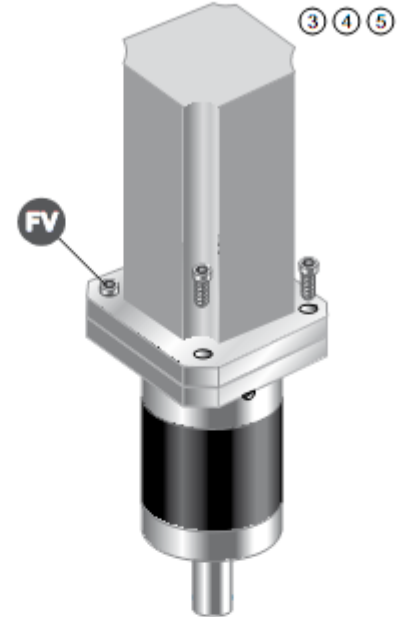
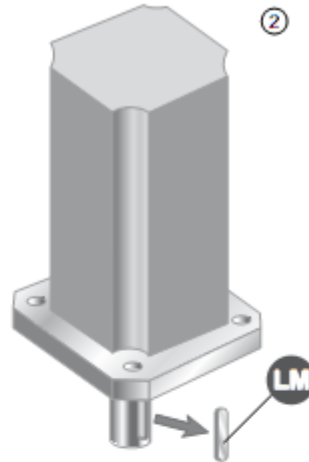
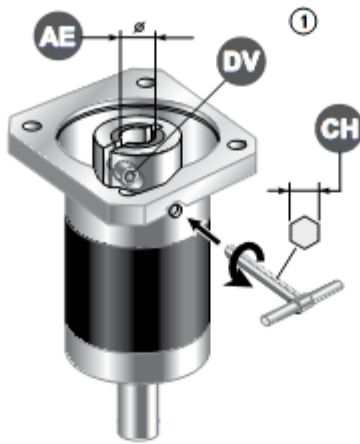
\* Per assemblare il motore è necessario smontare la flangia dal riduttore (vedere schema di montaggio 2 a pag. 25).

\* Before the mounting of the motor it is necessary to remove the flange from the gearbox (see structural arrangement 2 at the top of the page 25)

\* Vor dem Einbauen des Motors soll die Getriebeflangsch abmontiert werden (siehe Bauanleitung 2 auf Seite 25).

1

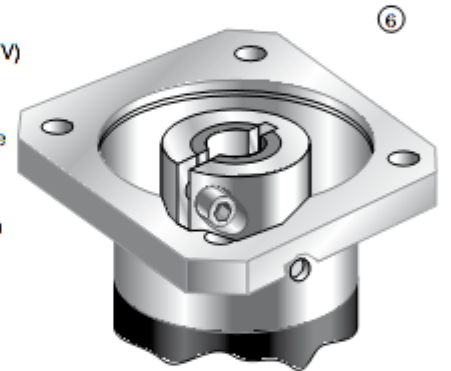
Schema di montaggio / Assembly drawing / Bauanleitung 1



- 1 - Allentare la vite di serraggio del morsetto (DV)
- 2 - Estrarre la linguetta (LM) dall'albero motore
- 3 - Pulire le superfici di contatto delle flange motore e riduttore
- 4 - Calettare il motore sul riduttore evitando urti
- 5 - Stringere le viti di assemblaggio (FV) in modo alternato
- 6 - Assicurarsi che il morsetto venga serrato posizionandolo verso il motore e rispettando la fasatura dei tagli
- 7 - Serrare la vite (o le viti) del morsetto (DV) alla coppia (CS) indicata in tabella

- 1 - Unloose the fastening screw (or screws) of the clamp (DV)
- 2 - Remove the key (LM) from motor shaft
- 3 - Clean the contact surfaces of motor flange/gearbox flange
- 4 - Avoid impacts while fitting motor to gearbox
- 5 - Tighten the assembling screws (FV) alternately
- 6 - Fix the clamp towards the motor and tighten it in compliance with the cuts timing
- 7 - Tighten the clamp screw, or screws (DV) according to the torque (CS) reported in the table

- 1 - die Befestigungsschraube der Klammer (DV) lockern
- 2 - die Feder (LM) aus Motorwelle ziehen
- 3 - die Motorflansch / Getriebeflansch Kontaktfläche reinigen
- 4 - Motor und Getriebe ohne Stöße verkeilen
- 5 - die Befestigungsschrauben (FV) abwechselnd anziehen
- 6 - Die Klammer soll zum Motor angezogen. Dabei soll die Zuendeinstellung der Schnitte geachtet
- 7 - die Schraube (oder Schrauben) der Klammer (DV) zu dem in der Tabelle angegebenen Anzugsmoment anziehen



REP 075	AE	6	6.35	7	8	9	9.52	11	12	12.7	14	
	DV	M4 x 16										
	NV	1										
	CH	3										
	CS [Nm]	4.8										
REP 100	AE	9	9.52	11	12	12.7	14	15.87	16	19		
	DV	M4 x 16						M5 x 20				
	NV	1						1				
	CH	3						4				
	CS [Nm]	4.8						9.4				
REP 125	AE	12.7	14	15.87	16	19	22	24	25	28		
	DV	M4 x 16		M5 x 20			M6 x 20					
	NV	1		1			2					
	CH	3		4			5					
	CS [Nm]	4.8		9.4			16.2					
REP 150	AE	15.87	16	19	22	24	28	32	35	38		
	DV	M6 x 20			M6 x 20			M6 x 20				
	NV	1			2			3				
	CH	5			5			5				
	CS [Nm]	16.2			16.2			16.2				

Tutte le viti hanno classe di resistenza 12.9  
 All screws supplied according to strenght class 12.9  
 Alle Schrauben nach Festigkeitsklasse 12.9 geliefert

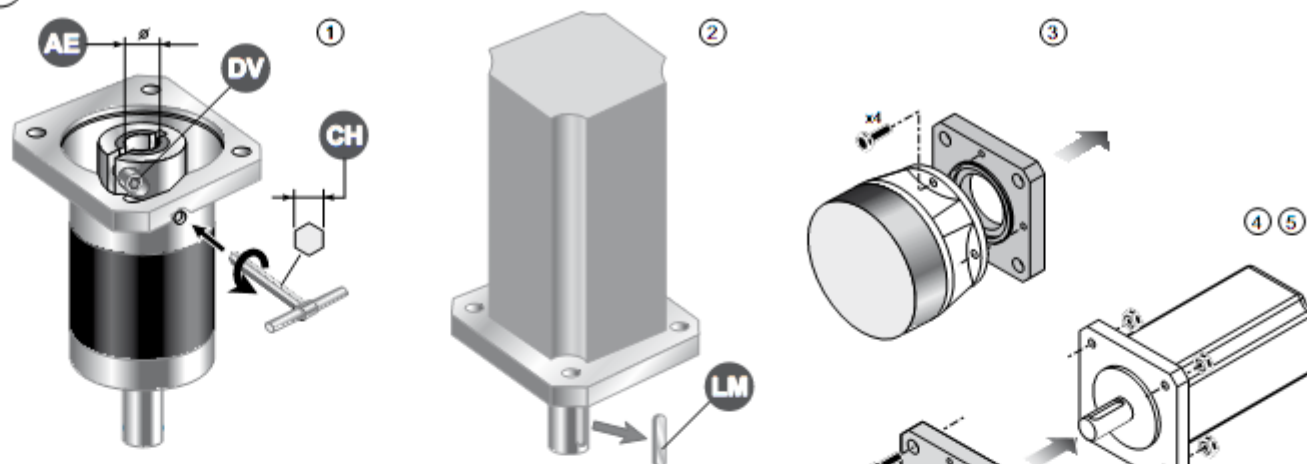


AE= Albero entrata / Input shaft / Antriebswelle  
 DV= Diametro vite / Screw diameter / Schraubendurchmesser

NV= Numero viti / Number of screw / Schraubenanzahl  
 CS= Coppia di serraggio / Setting torque / Spannungsmoment

2

Schema di montaggio / Assembly drawing / Bauanleitung 2



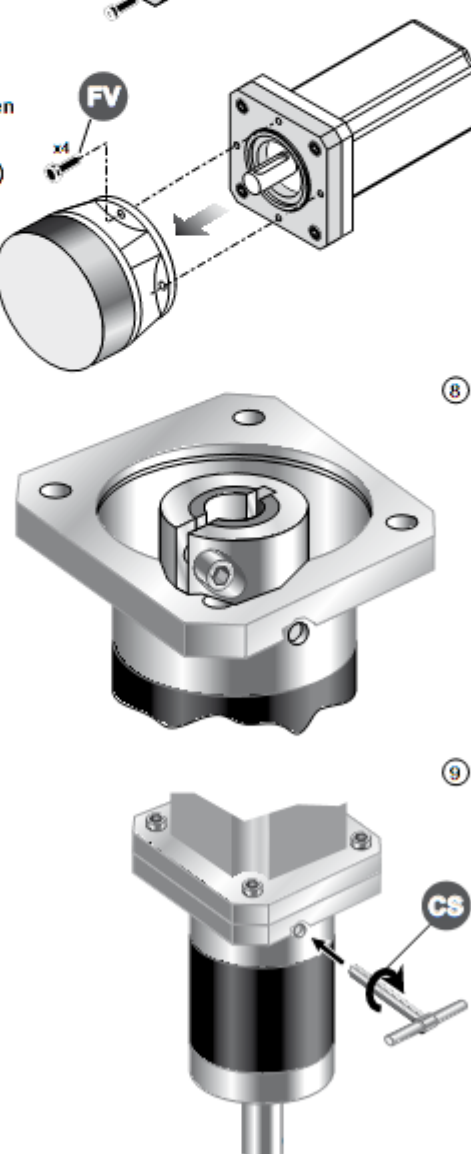
- 1 - Allentare la vite di serraggio del morsetto (DV)
- 2 - Estrarre la linguetta (LM) dall'albero motore
- 3 - Smontare la flangia dal riduttore
- 4 - Pulire le superfici di contatto delle flange motore e riduttore
- 5 - Fissare la flangia sul motore
- 6 - Calettare il motore sul riduttore evitando urti
- 7 - Stringere le viti di assemblaggio (FV) in modo alternato
- 8 - Assicurarsi che il morsetto venga serrato posizionandolo verso il motore e rispettando la fasatura dei tagli
- 9 - Serrare la vite (o le viti) del morsetto (DV) alla coppia (CS) indicata in tabella

- 1 - Unloose the fastening screw (or screws) of the clamp (DV)
- 2 - Remove the key (LM) from motor shaft
- 3 - Remove the flange from the gearbox
- 4 - Clean the contact surfaces of motor flange/gearbox flange
- 5 - Fix the flange on the motor
- 6 - Avoid impacts while fitting motor to gearbox
- 7 - Tighten the assembling screws (FV) alternatively
- 8 - Fix the clamp towards the motor and tighten it in compliance with the cuts timing
- 9 - Tighten the clamp screw, or screws (DV) according to the torque (CS) reported in the table

- 1 - die Befestigungsschraube der Klammer (DV) lockern
- 2 - die Feder (LM) aus Motorwelle ziehen
- 3 - die Flansch von Getriebe abmontieren
- 4 - die Motorflansch / Getriebe-flansch Kontaktfläche reinigen
- 5 - die Flansch an Motor befestigen
- 6 - Motor und Getriebe ohne Stöße verkeilen
- 7 - die Befestigungsschrauben (FV) abwechselnd anziehen
- 8 - Die Klammer soll zum Motor angezogen. Dabei soll die Zuendeinstellung de Schnitte geachtet
- 9 - die Schraube (oder Schrauben) der Klammer (DV) zu dem in der Tabelle angegebenen Anzugsmoment anziehen

REP 075	AE	6	6.35	7	8	9	9.52	11	12	12.7	14
	DV	M4 x 16									
	NV	1									
	CH	3									
	CS [Nm]	4.8									
REP 100	AE	9	9.52	11	12	12.7	14	15.87	16	19	
	DV	M4 x 16						M5 x 20			
	NV	1						4			
	CH	3						4			
	CS [Nm]	4.8						9.4			
REP 125	AE	12.7	14	15.87	16	19	22	24	25	28	
	DV	M4 x 16		M5 x 20			M6 x 20				
	NV	1		1			2				
	CH	3		4			5				
	CS [Nm]	4.8		9.4			16.2				
REP 150	AE	15.87	16	19	22	24	28	32	35	38	
	DV	M6 x 20			M6 x 20			M6 x 20			
	NV	1			2			3			
	CH	5			5			5			
	CS [Nm]	16.2			16.2			16.2			

Tutte le viti hanno classe di resistenza 12.9  
 All screws supplied according to strenght class 12.9  
 Alle Schrauben nach Festigkeitsklasse 12.9 geliefert



AE= Albero entrata / Input shaft / Antriebswelle  
 DV= Diametro vite / Screw diameter / Schraubendurchmesser

NV= Numero viti / Number of screw / Schraubenanzahl  
 CS= Coppia di serraggio / Setting torque / Spannungsmoment



## 3.1 Esempi di applicazioni

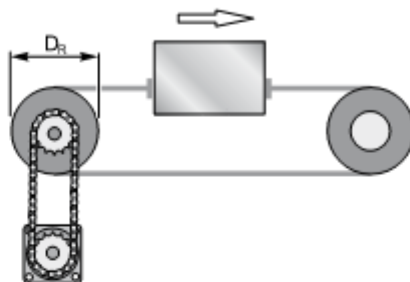
## 3.1 Examples of applications

## 3.1 Anwendungsbeispiele

## Carrello scorrevole

## Sliding carriage

## Laufwagen



L'applicazione prevede la movimentazione lineare di una tavola tramite una catena (rapporto di riduzione della trasmissione:  $i=1$ )

La massa del carrello è di  $m=200$  kg e  $D_R=0.1$  m.

Il carrello deve essere accelerato in  $t_a=0.2$  s ad una velocità massima  $v_2=0.6$  m/s.

Il rapporto di riduzione del riduttore è  $i=20$ .

La forza resistente che si oppone allo spostamento è pari a  $F=500$  N (data dal prodotto della forza per il coefficiente di attrito).

The application requires the linear motion of a table by means of a chain (reduction ratio of the transmission:  $i=1$ ).

The carriage mass is  $m=200$  Kg and  $D_R=0.1$  m.

The carriage has to be accelerated in  $t_a=0.2$  s to a maximum speed  $v_2=0.6$  m/s.

The reduction ratio of the gearbox is  $i=20$

The resisting force acting against the motion is  $F=500$  N (product of the force by the coefficient of friction).

Die Applikation sieht die Linearbewegung einer Scheibe durch eine Kette vor. (Übersetzungsverhältnis:  $i=1$ )

Die Masse der Wagen ist  $m=200$  Kg und  $D_R=0.1$  m. Der Wagen soll in  $t_a=0.2$  s bis Höchstgeschwindigkeit  $v_2=0.6$  m/s beschleunigt werden.

Das Übersetzungsverhältnis des Getriebes ist  $i=20$ .

Die Widerstandskraft, die gegen die Bewegung wirkt, ist  $F=500$  N (Produkt von Kraft mal Reibungskoeffizient)

- Determinazione della coppia resistente  $T_{RES}$

$$T_{RES} = F \cdot D_R / 2 = 500 \cdot 0.1 / 2 = 25 \text{ Nm}$$

- Determinazione della coppia resistente  $T_{IN}$  dovuta all'inerzia

$$T_{IN} = F_i \cdot D_R / 2 \text{ (Nm)}$$

Dove  $F_i$  è la forza di inerzia, la quale, nel caso di traslazione, vale:

$$F_i = m \cdot a \quad (\text{N})$$

In questo caso, l'accelerazione risulta:

$$a = (v_2 - v_0) / t_a \quad (\text{m/s}^2)$$

con  $v_2$  = velocità finale (m/s)

$v_0$  = velocità iniziale (m/s)

$t_a$  = tempo di accelerazione (s)

quindi:

$$a = (0.6 - 0) / 0.2 = 3 \text{ m/s}^2$$

$$F_i = 200 \cdot 3 = 600 \text{ N}$$

$$T_{IN} = 600 \cdot 0.1 / 2 = 30 \text{ Nm}$$

Pertanto, la coppia da prendere in considerazione, per dimensionare correttamente l'applicazione, vale:

$$T_2 = T_{RES} + T_{IN} = 25 + 30 = 55 \text{ Nm}$$

In funzione di questo risultato si dovrà individuare un adeguato motore (in prima approssimazione:  $T_{MOT} = (T_2 / i) \cdot R_d$ ), tale cioè da garantire una coppia motrice sufficiente a vincere gli attriti e le inerzie presenti. Successivamente, in funzione delle caratteristiche del motore scelto e delle rimanenti specifiche dell'applicazione (ciclo di lavoro, numero di cicli all'ora ecc.) si procede selezionando opportunamente il riduttore (v. selezione del riduttore).

- Calculation of resisting torque  $T_{RES}$

$$T_{RES} = F \cdot D_R / 2 = 500 \cdot 0.1 / 2 = 25 \text{ Nm}$$

- Calculation of resisting torque of inertia  $T_{IN}$

$$T_{IN} = F_i \cdot D_R / 2 \text{ (Nm)}$$

$F_i$  is the inertial force which, in case of translation, is:

$$F_i = m \cdot a \quad (\text{N})$$

In this case, acceleration is:

$$a = (v_2 - v_0) / t_a \quad (\text{m/s}^2)$$

$v_2$  = final speed

$v_0$  = initial speed

$t_a$  = acceleration time (s)

Therefore:

$$a = (0.6 - 0) / 0.2 = 3 \text{ m/s}^2$$

$$F_i = 200 \cdot 3 = 600 \text{ N}$$

$$T_{IN} = 600 \cdot 0.1 / 2 = 30 \text{ Nm}$$

As a result, for the purpose of a correct dimensioning of the application, the following torque has to be taken into consideration:

$$T_2 = T_{RES} + T_{IN} = 25 + 30 = 55 \text{ Nm}$$

This value has to be taken into account when selecting the motor (approx.  $T_{MOT} = (T_2 / i) \cdot R_d$ ). The motor torque should be high enough as to overcome friction and inertia forces. Subsequently, it is possible to proceed with the selection of the gearbox on the basis of motor specifications and features of application (operation cycle, no. cycles per hour, etc.) (see selection of the gearbox).

- Berechnung von Widerstandsdrehmoment

$$T_{RES} = F \cdot D_R / 2 = 500 \cdot 0.1 / 2 = 25 \text{ Nm}$$

- Berechnung von Trägheitsdrehmoment  $T_{IN}$

$$T_{IN} = F_i \cdot D_R / 2 \text{ (Nm)}$$

$F_i$  ist die Trägheit, die im Falle von Translation wie folgt ist:

$$F_i = m \cdot a \quad (\text{N})$$

In diesem Fall ist die Beschleunigung wie folgt:

$$a = (v_2 - v_0) / t_a \quad (\text{m/s}^2)$$

Mit  $v_2$  = Endgeschwindigkeit

$v_0$  = Startgeschwindigkeit

$t_a$  = Beschleunigungszeit (s)

Folglich:

$$a = (0.6 - 0) / 0.2 = 3 \text{ m/s}^2$$

$$F_i = 200 \cdot 3 = 600 \text{ N}$$

$$T_{IN} = 600 \cdot 0.1 / 2 = 30 \text{ Nm}$$

Damit die Dimensionierung der Applikation korrekt ist, ist das folgendes Drehmoment zu betrachten:

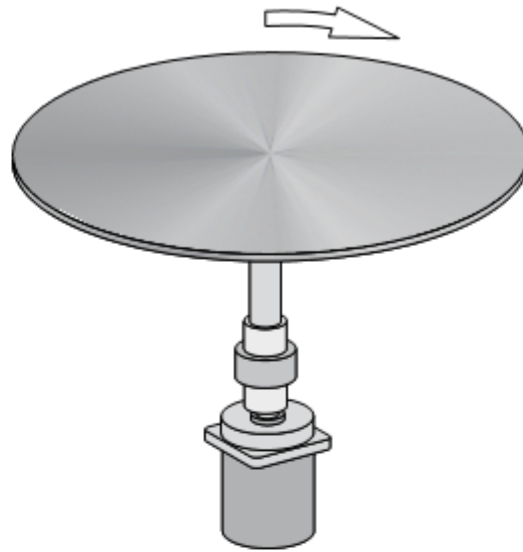
$$T_2 = T_{RES} + T_{IN} = 25 + 30 = 55 \text{ Nm}$$

Von diesem Wert hängt die Wahl des Motors (annähernd:  $T_{MOT} = (T_2 / i) \cdot R_d$ ) ab. Das Antriebsdrehmoment muss ausreichend hoch sein, um Reibungs- und Trägheitskräfte überwinden zu können. Schließlich wird das Getriebe abhängig von Applikation (Arbeitszyklus, Zyklen pro Stunde, u.s.w.) und Motoreigenschaften gewählt. (Siehe Wahl des Getriebes).

**Tavola rotante**

**Revolving table**

**Drehscheibe**



L'applicazione prevede la messa in rotazione di una tavola cilindrica di massa pari a  $m=20\text{kg}$  e raggio  $r=0.5\text{m}$ .

Tale tavola deve essere accelerata da  $n_0 = 0 \text{ min}^{-1}$  a  $n_1 = 300 \text{ rpm}$  in  $t_a=0.3 \text{ s}$ .

Il rapporto di riduzione del riduttore è  $i=20$ .

Si suppone che la coppia resistente per mantenere in rotazione uniforme la tavola sia trascurabile rispetto alla coppia legata all'inerzia dell'applicazione.

*The application requires the rotation of a cylindrical table with mass  $m=20 \text{ Kg}$  and radius  $r=0.5\text{m}$ .*

*The table has to be accelerated from  $n_0=0 \text{ rpm}$  to  $n_1=300 \text{ min}^{-1}$  in  $t_a=0.3\text{s}$ .*

*The reduction ratio of the gearbox is  $i=20$ .*

*The resisting torque, which enables uniform rotation of the table, is assumed to be negligible compared to the torque caused by the inertia of the application.*

Die Applikation sieht die Drehung einer zylindrischen Scheibe vor, deren Masse  $m=20\text{Kg}$  ist und deren Halbmesser  $r=0.5 \text{ m}$  ist.

Solche Scheibe soll von  $n_0 = 0 \text{ U/Min}$  bis  $n_1=300 \text{ min}^{-1}$  in  $t_a=0.3\text{s}$  beschleunigt werden. Das Übersetzungsverhältnis des Getriebes ist  $i=20$ .

Es wird angenommen, dass das zur gleichmäßigen Drehung der Scheibe dienenden Widerstandsrehmoment unbedeutend im Vergleich zum Trägheitsmoment ist.

Quindi, in questo caso:

$$T_2 = T_{IN} = J \cdot a_a \quad (\text{Nm})$$

Dove  $J \text{ (kgm}^2\text{)}$  è il momento d'inerzia di massa della tavola rotante, ed  $a_a \text{ (rad/s}^2\text{)}$  è la accelerazione angolare.

$$J = (m \cdot r^2) / 2 = (20 \cdot 0.5^2) / 2 = 2.5 \text{ kgm}^2$$

$$a_a = \frac{\omega_1 - \omega_0}{t_a} \quad (\text{rad/s}^2)$$

$$\omega_1 = (2 \cdot \pi \cdot n_1) / 60 = (2 \cdot \pi \cdot 300) / 60 = 31.4 \text{ rad/s}$$

Quindi:

$$a_a = \frac{31.4 - 0}{0.3} = 104.6 \quad (\text{rad/s}^2)$$

Infine:

$$T_2 = T_{IN} = 2.5 \cdot 104.6 = 261 \text{ Nm}$$

In funzione di questo risultato si dovrà individuare un adeguato motore (in prima approssimazione:  $T_{MOT} = (T_2 / i) \cdot R_d$ ), tale cioè da garantire una coppia motrice sufficiente a vincere gli attriti e le inerzie presenti. Successivamente, in funzione delle caratteristiche del motore scelto e delle rimanenti specifiche dell'applicazione (ciclo di lavoro, numero di cicli all'ora ecc.) si procede selezionando opportunamente il riduttore (v. selezione del riduttore).

*Therefore, in this case:*

$$T_2 = T_{IN} = J \cdot a_a \quad (\text{Nm})$$

*$J \text{ (kgm}^2\text{)}$  is the moment of inertia of the mass of the revolving table and  $a_a \text{ (rad/s}^2\text{)}$  is the angular acceleration.*

$$J = (m \cdot r^2) / 2 = (20 \cdot 0.5^2) / 2 = 2.5 \text{ kgm}^2$$

$$a_a = \frac{\omega_1 - \omega_0}{t_a} \quad (\text{rad/s}^2)$$

$$\omega_1 = (2 \cdot \pi \cdot n_1) / 60 = (2 \cdot \pi \cdot 300) / 60 = 31.4 \text{ rad/s}$$

*Therefore:*

$$a_a = \frac{31.4 - 0}{0.3} = 104.6 \quad (\text{rad/s}^2)$$

*In conclusion:*

$$T_2 = T_{IN} = 2.5 \cdot 104.6 = 261 \text{ Nm}$$

*This value has to be taken into account when selecting the motor (approx.  $T_{MOT} = (T_2 / i) \cdot R_d$ ). The driving torque should be high enough as to overcome friction and inertia forces. Subsequently, proceed with the selection of the gearbox on the basis of motor specifications and features of application (operation cycle, no. cycles per hours, etc.) (see selection of the gearbox).*

Folglich, in diesem Fall:

$$T_2 = T_{IN} = J \cdot a_a \quad (\text{Nm})$$

$J \text{ (kgm}^2\text{)}$  ist das Trägheitsmoment der Masse der Drehscheibe und  $a_a \text{ (rad/s}^2\text{)}$  ist die Winkelbeschleunigung.

$$J = (m \cdot r^2) / 2 = (20 \cdot 0.5^2) / 2 = 2.5 \text{ kgm}^2$$

$$a_a = \frac{\omega_1 - \omega_0}{t_a} \quad (\text{rad/s}^2)$$

$$\omega_1 = (2 \cdot \pi \cdot n_1) / 60 = (2 \cdot \pi \cdot 300) / 60 = 31.4 \text{ rad/s}$$

Folglich:


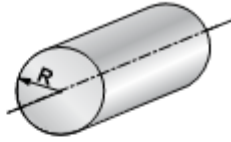
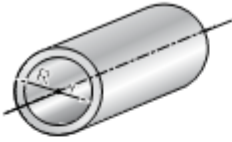
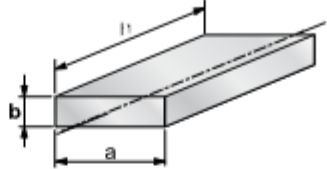

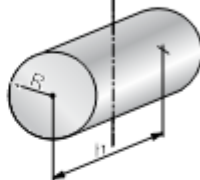
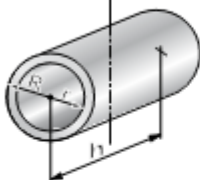
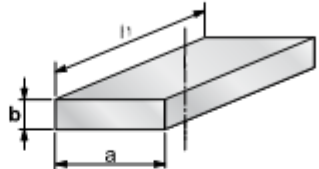
$$a_a = \frac{31.4 - 0}{0.3} = 104.6 \quad (\text{rad/s}^2)$$

Schließlich:

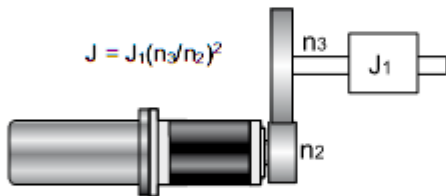
$$T_2 = T_{IN} = 2.5 \cdot 104.6 = 261 \text{ Nm}$$

Von diesem Wert hängt die Wahl des Motors (annähernd:  $T_{MOT} = (T_2 / i) \cdot R_d$ ) ab. Das Antriebsdrehmoment muss ausreichend hoch sein, um Reibungs- und Trägheitskräfte überwinden zu können. Schließlich wird das Getriebe abhängig von Applikation (Arbeitszyklus, Zyklen pro Stunde, u.s.w.) und Motoreigenschaften gewählt (siehe Wahl des Getriebes).

Calcolo dell'inerzia J / Calculation of inertia J / Berechnung der Trägheit J

 $J = MR^2$	 $J = \frac{1}{2}MR^2$	 $J = \frac{M(R^2 + r^2)}{2}$	 $J = \frac{M(a^2 + b^2)}{12}$
 $J = \frac{2}{5}MR^2$	 $J = \frac{M}{4} \left( \frac{h^2}{3} + R^2 \right)$	 $J = \frac{M}{4} \left( \frac{h^2}{3} + R^2 + r^2 \right)$	 $J = \frac{M(h^2 + a^2)}{12}$

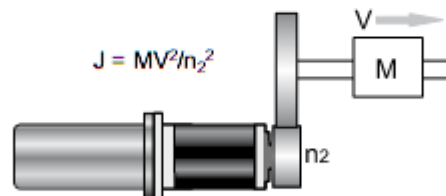
M	[Kg]	Massa	Weight	Maße
a, b, h	[m]	Dimensioni	Dimensions	Abmessungen
J	[Kgm <sup>2</sup> ]	Inerzia	Inertia	Trägheitsmoment



J = inerzia riferita all'albero uscita del riduttore con velocità  $n_2$  [rad/s] derivante da una massa con inerzia  $J_1$  e ruotante a velocità  $n_3$  [rad/s].

J = inertia referred to the gearbox output shaft with speed  $n_2$  [rad/s] resulting from a mass with inertia  $J_1$  rotating at  $n_3$  speed [rad/s].

J = Trägheit mit Bezug auf Getriebeabtriebswelle mit Drehzahl  $n_2$  [rad/s], die von einer Masse mit Trägheit  $J_1$  zu  $n_3$  Drehzahl ableitet [rad/s].



J = inerzia riferita all'albero uscita del riduttore con velocità  $n_2$  [rad/s] derivante da una massa traslante M [Kg] a velocità V [m/s].

J = inertia referred to the gearbox output shaft with speed  $n_2$  [rad/s] resulting from a translating mass M [Kg] at V speed [m/s].

J = Trägheit mit Bezug auf Getriebeabtriebswelle mit Drehzahl  $n_2$  [rad/s], die von einer Translation-Masse M [Kg] zu V Drehzahl [m/s] ableitet.

Relazioni fondamentali fra coppia T [Nm], inerzia J [Kgm<sup>2</sup>] e accelerazione angolare  $a_a$  [rad/s<sup>2</sup>].

Fundamental relations between torque T [Nm], inertia J [Kgm<sup>2</sup>] and angular acceleration  $a_a$  [rad/s<sup>2</sup>].

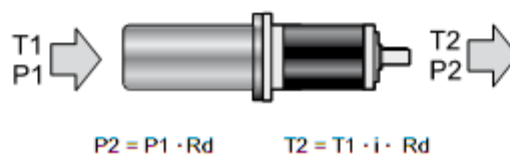
Wesentliche Relationen zwischen Drehmoment T [Nm], Trägheit J [Kgm<sup>2</sup>] und Winkelbeschleunigung  $a_a$  [rad/s<sup>2</sup>].

$$T = J \cdot a_a$$

Relazioni fondamentali fra coppia e potenza in entrata (T1, P1) e in uscita (T2, P2), il rendimento Rd e il rapporto di riduzione i del riduttore.

Fundamental relations between input torque and power (T1, P1), output torque and power (T2, P2), efficiency Rd, gearbox reduction ratio i.

Wesentliche Relationen zwischen Antriebsdrehmoment und -leistung (T1, P1), Abtriebsdrehmoment und -leistung (T2, P2), Wirkungsgrad Rd, Untersetzungsverhältnis i des Getriebes.







**CONDIZIONI GENERALI DI GARANZIA**

La garanzia relativa a difetti di costruzione ha la durata di un anno dalla data di fatturazione delle merce. Tale garanzia comporta per la TRAMEC l'onere della sostituzione o riparazione delle parti difettose ma non ammette ulteriore addebiti per eventuali danni diretti o indiretti di qualsiasi natura. La garanzia decade nel caso in cui non siano state osservate le disposizioni riportate nel manuale di uso e manutenzione e/o siano state eseguite riparazioni o apportate modifiche senza nostro consenso scritto.

La merce di ritorno sarà da noi accettata solo se spedita franco di ogni spesa.

**GENERAL CODITIONAL OF WARRANTY**

*Warranty for manufacturing defects will expire one-year the invoicing date. TRAMEC will replace or repair defective parts but will not accept any further charges for direct or indirect damages of any kind. The warranty will become null and void if the instructions given in the use and maintenance manual are not complied with or if repairs or changes are carried out without our prior written authorization.*

*Returned goods will be accepted only if delivered free of any charge.*

**ALLGEMEINE GARANTIEBEDINGUNGEN**

Die Garantie auf Herstellungsfehler dauert ein Jahr ab Rechnungsdatum der Ware. Aufgrund Garantie unterliegt der TRAMEC die Pflicht der Ersetzung oder Reparatur der defekten Teile, jedoch nicht die Übernahme weiterer Belastungen für direkte oder indirekte Schäden egal welcher Natur. Die Garantie verfällt bei Nichtbeachtung der in der betreffenden „Betriebs- und Instandhaltungsanleitung“ angeführten Anweisungen und/oder falls ohne unsere vorausgehende schriftliche Genehmigung Reparaturen oder Änderungen vorgenommen wurden.

Die an uns zurückgesendete Ware akzeptieren wir nur wenn gebuehrenfrei geliefert.

**REVISIONI****REVISIONS****ÄNDERUNG**

06/2011	Modificata altezza EP75	06/2011	Change of EP 75 height	06/2011	Änderung der Höhe des Getriebes EP 75
01/2012	Ridotto gioco angolare EP	01/2012	Decreased angular backlash EP	01/2012	Reduziert Winkelspiel EP
03/2014	Modificate: dimensioni PAM REP 75 dimensioni C1 EP120	03/2014	Modify: dimensions PAM REP 75 dimensions C1 - EP120	03/2014	geändert: Größe PAM REP 75 Größe C1 - EP 120
04/2015	Aggiunti PAM REP Aggiunti PAM EP	04/2015	Add PAM REP Add date PAM EP	04/2015	Neue PAM REP Neue PAM EP

**04/2015**

Questo catalogo annulla e sostituisce ogni precedente edizione o revisione. Tutti i dati elencati sono indicativi e s'intendono senza impegno alcuno da parte nostra. Ci riserviamo il diritto di apportare modifiche senza preavviso.

*This catalogue cancels and replaces any previous edition and revision. All listed data are approximate and it's understood that this entails no obligation on our part. We reserve the right to implement modifications without notice.*

Mit der Ausgabe dieses Katalogs annullieren sich gleichzeitig alle bisherigen Katalogen. Sämtliche Daten sind Berechnete Werte die für den Verkäufer unverbindlich sind. Der Verkäufer behält sich das Recht vor, Änderungen, ohne eine vorhergehende Advisierung durchzuführen.